

$$(\Delta_\mu^f)^+ = -\Delta_\mu^b$$

$$\mathcal{Q}(\Delta_\mu^f f, \Delta_\mu^f f) = -(f, \Delta_\mu^b \Delta_\mu^f f) = + (f, \square f)$$

$\square = -\Delta_\mu^b \Delta_\mu^f$ más D'Alembert operátor önműködő

$$(\square f)(x) = \sum_{n=1}^4 \frac{1}{a^2} (2f(x) - f(x+a\mu^n) - f(x-a\mu^n))$$

Szabad tér diszkrét rácson (nem egyértelmű)

2. deriváltat sokféle képpen lehet "beírni" definiálni
pl: szimmetrikus derivált:

$$\Delta_\mu^s = \frac{1}{2} (\Delta_\mu^f + \Delta_\mu^b) \quad (\text{antihermitikus})$$

$$(\Delta_\mu^s)^+ = -\Delta_\mu^s$$

mátrixelem:

$$S_0[\phi; a] = \frac{1}{2} (\phi, (\square + m^2)\phi) = \frac{1}{2} \sum_{x,y} a^8 \phi(x) (\square + m^2)_{x,y} \phi(y)$$

$$(\square + m^2)_{xy} = a^{-4} (\square + m^2) \delta_{xy} = \sum_{n=1}^4 \frac{1}{a^6} [2\delta_{xy} - \delta_{x+a\mu^n, y} - \delta_{x-a\mu^n, y}] + \frac{1}{a^4} m^2 \delta_{xy}$$

↑
bekezdésgyakorlatok
 $\delta^{(4)}(x-y) \rightarrow a^{-4} \delta_{xy}$

propagátor $G(x,y;a)$ $a(\square + m^2)$ operátor inverze
 $\sum_y a^4 (\square + m^2)_{xy} G(y,z;a) = a^{-4} \delta_{xz}$

Megoldás Fourier-tranformációval:

$$G(y,z;a) = G(y-z;a) = \int_{-\frac{\pi}{a}}^{+\frac{\pi}{a}} \frac{d^4 p}{(2\pi)^4} e^{ip(y-z)} \tilde{G}(p;a)$$

↳ "Brillouin-zóna"
mert rácson van

$$a^{-4} \delta_{xy} = \int_{-\frac{\pi}{a}}^{+\frac{\pi}{a}} \frac{d^4 p}{(2\pi)^4} e^{ip(x-y)} = \begin{cases} a^{-4} & \text{for } x=y \quad (26) \\ 0 & \text{for } x \neq y \end{cases}$$

beina:

$$\int_{-\frac{\pi}{a}}^{+\frac{\pi}{a}} \frac{d^4 p}{(2\pi)^4} \tilde{G}(p|a) \sum_y a^4 (\square + m^2)_{xy} e^{ip(y-z)} =$$

$$= \int_{-\frac{\pi}{a}}^{+\frac{\pi}{a}} \frac{d^4 p}{(2\pi)^4} e^{ip(x-z)} / \tilde{G}(p|a) \frac{1}{a^2} \sum_{\mu} \left[2e^{ip(x-z)} - e^{ip(x+a\mu-z)} - \right.$$

$$\left. - e^{ip(x-a\mu-z)} \right] + \tilde{G}(p|a) m^2 e^{ip(x-z)} = e^{ip(x-z)}$$

$$\tilde{G}(p|a) \left\{ \frac{1}{a^2} \sum_{\mu} \underbrace{(2 - 2\cos(a\mu))}_{4\sin^2 \frac{a\mu}{2}} + m^2 \right\} = 1$$

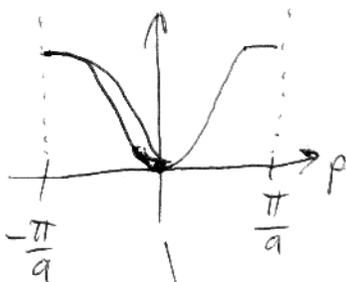
$$\tilde{G}(p|a) = \left\{ \sum_{\mu} 4a^{-2} \sin^2 \frac{a\mu}{2} + m^2 \right\}^{-1}$$

$$\tilde{G}(p|a) = \frac{1}{p^2 + m^2}$$

kontinuum limesz

$$\sin^2 \frac{a\mu}{2} \rightarrow \frac{a^2 \mu^2}{4} \Rightarrow 4a^{-2} \sin^2 \frac{a\mu}{2} \rightarrow \mu^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lim_{a \rightarrow 0} \tilde{G}(p|a) = \frac{1}{p^2 + m^2}$$



minimum van

Funkcionális integrál

$D\phi = \prod_x d\phi(x)$ véges térfogot \rightarrow véges \int
 $V \rightarrow \infty$ lineáris egyenlet (fix a)

$$Z_0(J, a) = \frac{1}{Z_0(a)} \int \prod_x d\phi(x) \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\phi, (\Delta + m^2) \phi) + (J, \phi) \right\}$$

ahol $Z_0(a) = \int \prod_x d\phi(x) \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\phi, (\Delta + m^2) \phi) \right\}$

Gauss-integrál

$$Z_0[J, a] = \exp \left(\frac{1}{2} (J, G J) \right) := \exp \left(\frac{1}{2} \sum_{xy} a^8 J(x) G(x, y, a) J(y) \right)$$

impulzus térben:

$$J(x) = \int_{-\frac{\pi}{a}}^{\frac{\pi}{a}} \frac{d^4 k}{(2\pi)^4} \tilde{J}(k) e^{ikx}$$

$$\lim_{a \rightarrow 0} \sum_{xy} a^8 J(x) G(x, y, a) J(y) = \lim_{a \rightarrow 0} \int_{-\frac{\pi}{a}}^{\frac{\pi}{a}} \frac{d^4 k}{(2\pi)^4} \tilde{J}(k) \tilde{J}(-k) \cdot G(k, a) =$$

kibaszimultul,
 G csak $x-y$ -től függ

$$= \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{d^4 k}{(2\pi)^4} \tilde{J}(k) \tilde{J}(-k) \tilde{G}(k) = \int d^4 x d^4 y J(x) G(x, y) J(y)$$

$$\lim_{a \rightarrow 0} Z_0[J, a] = Z_0[J]$$

A funkció $\int a \rightarrow 0$ lineáris értelmes és a jó eredményt adja

kölcsönható dinéket ugyanígy:

$$Z(J, a) = \frac{1}{Z(a)} \int \prod_x d\phi(x) e^{-S(\phi, a) + (J, \phi)}$$

$$S(\phi, a) = \frac{1}{2} (\phi, (\Delta + m^2) \phi) + S_4(\phi) \leftarrow \text{pl } \sum_x a^4 \frac{g}{4!} \phi(x)^4$$

Bay: $\lim_{a \rightarrow 0}$ nem lesz jó!

Transfermátrix ($a=1$)

$$\Phi_t := \{ \phi(x) \mid x_4 = t \}$$

Konfiguráció



$$S = \sum_t L[\Phi_{t+1}, \Phi_t]$$

$$L[\Phi_{t+1}, \Phi_t] = \sum_x \frac{1}{2} (\phi(x, t+1) - \phi(x, t))^2 + \frac{1}{2} L_1(\Phi_t) +$$

$$L_1(\Phi_t) = \sum_x \frac{1}{2} \sum_{k=1}^3 (\phi(x, t) - \phi(x+k, t))^2 + \frac{1}{2} L_1(\Phi_{t+1}) + \frac{m}{2} \phi(x, t)^2 + \frac{1}{4!} g \phi(x, t)^4$$

↑
ez az L-nek olyan része, ami a "különböző" t-eket nem köti össze

Transfermátrix:

$$T[\Phi_{t+1}, \Phi_t] = \exp\{-L(\Phi_{t+1}, \Phi_t)\}$$

T a Ψ_t hullámfunkcionálon hat

$$\Psi_t: \Phi_t \rightarrow \mathbb{C}$$

általában

$$\Psi: \Phi \rightarrow \mathbb{C} \quad \Phi = \{ \phi(x) \mid x \in \mathbb{Z}^3 \}$$

$$|\Psi_{t+1}\rangle = T|\Psi_t\rangle$$

$$\Psi_{t+1}(\Phi) = \int \prod_x d\phi'(x, t) T[\phi, \phi'] \Psi_t(\phi')$$

2 pont fu. T-vel felírva:

Lgr $\hat{\phi}(x)$ ~~szorzás~~ szorzásoperátor

$$\hat{\phi}(x) \psi(\phi) = \phi(x) \psi(\phi)$$

2 pont fu.

$$\langle \phi(x_1) \phi(x_2) \rangle = \frac{1}{Z} \int \prod_x d\phi(x) e^{-S[\phi]} \phi(x_1) \phi(x_2)$$

$$e^{-S} = \prod_t T(\Phi_{t+1}, \Phi_t)$$

~~...~~

$$\langle \phi(x_1) \phi(x_2) \rangle = \frac{1}{Z} \int \prod_x d\phi(x) \phi(x_1) \phi(x_2) \prod_t T[\Phi_{t+1}, \Phi_t]$$

$$= \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{\text{Tr}(T^{N-k} \hat{\phi}(x_1) T^k \hat{\phi}(x_2))}{\text{Tr} T^N}$$

$$Z = \lim_{N \rightarrow \infty} \text{Tr} T^N = \lim_{N \rightarrow \infty} \underbrace{\text{Tr} T \dots T}_N = \lim_{N \rightarrow \infty} \int \prod_x d\phi(x, 0)$$

$$k = t_1 - t_2 > 0$$

$$\int \prod_x d\phi(x, 1) \dots \int \prod_x d\phi(x, N-1) = T(\phi_0, \phi_{N-1}) \cdot T(\phi_{N-1}, \phi_{N-2}) \cdot \dots$$

$$\dots T(\phi_1, \phi_0) =$$

e^{-S} periodikus határfeltétellel

$$= \lim_{N \rightarrow \infty} \int \prod_x d\phi(x) e^{-S}$$

per. hf.

Ha N véges: $\text{Tr} T^N = \int \prod_x d\phi(x) e^{-S}$ per. hf.
 $\phi(x, 0) = \phi(x, N)$

$T = e^{-Ha}$ ← Rács Hamilton-op.

Egyelőre t.h. T pozitív öndzűngölt, korlátos

$\Rightarrow H$ önady. és \exists legkisebb sértelle (E_0) $H|0\rangle = E_0|0\rangle$

Legyen $x_1 = x_2 = 0$ $t_1 \neq t_2$

$$\langle \phi(x_1), \phi(x_2) \rangle = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{\text{Tr}(T^{N-k} \hat{\phi}(0) T^k \hat{\phi}(0))}{\text{Tr} T^N}$$

$$\text{Tr} T^N = \sum_n e^{-E_n N a} \rightarrow \lim_{N \rightarrow \infty} \text{Tr}(T^N) = e^{-E_0 \cdot N \cdot a}$$

$$\text{Tr}(T^{N-k} \hat{\phi}(0) T^k \hat{\phi}(0)) = \sum_n \langle n | T^{N-k} \hat{\phi}(0) T^k \hat{\phi}(0) | n \rangle =$$

$$= \sum_n e^{-(N-k) E_n a}$$

$$\langle n | \hat{\phi}(0) T^k \hat{\phi}(0) | n \rangle =$$

$$\xrightarrow{N \rightarrow \infty} e^{-(N-k) E_0 a} \langle 0 | \hat{\phi}(0) T^k \hat{\phi}(0) | 0 \rangle =$$

$$= e^{-(N-k) E_0 a} \sum_n \langle 0 | \hat{\phi}(0) | n \rangle \langle n | \hat{\phi}(0) | 0 \rangle e^{-E_n k a} =$$

$$= e^{-N E_0 a} \sum_n |\langle n | \hat{\phi}(0) | 0 \rangle|^2 e^{-(E_n - E_0) k a}$$

$$\langle \phi(x_1) \phi(x_2) \rangle = \sum_n |\langle n | \hat{\phi}(0) | 0 \rangle|^2 e^{-(E_n - E_0) k a}$$

őf. vésze:

$$\langle \phi(x_1) \phi(x_2) \rangle_c = \langle \phi(x_1) \phi(x_2) \rangle - \langle \phi(x_1) \rangle \langle \phi(x_2) \rangle =$$

$$= \sum_{n > 0} |\langle n | \hat{\phi}(0) | 0 \rangle|^2 e^{-(E_n - E_0) k a} \quad \begin{matrix} \uparrow \\ n=0 \text{ tag} \end{matrix}$$

$$\xrightarrow{k \rightarrow \infty} |\langle 1 | \hat{\phi}(0) | 0 \rangle|^2 e^{-(E_1 - E_0) k a} \sim e^{-\frac{k}{\xi}} \quad k \in \mathbb{Z}$$

ξ korrelációs hossz rács egységben $\xi = \frac{1}{(E_1 - E_0) a}$

kontinuum lineasz

$$a \rightarrow 0$$

$E_1 - E_0$ véges (m)



$\xi \rightarrow \infty \Rightarrow$ kont. lineasz \rightarrow végt. korr. hossz
másodrendű fázisátmenet

2011. apr. 12.

$a \rightarrow 0$ esetben véges darab paramétert kell beállítani
behangolni

ez jó, miért van így?
statfiz & 2. rendű fázisátalakulás adott választ

Kadanoff-Wilson féle renormalizáció csoport

S hata's $a \sim \frac{1}{\Lambda}$ mellett

$S = \sum_i K_i S_i$ K_i csatlakozások, pl g lehet más is
 $S_i = \sum_x L_i$ lokális operátorok
véges sok térmenyiséget tartalmaz

pl $\phi, \phi^2, \partial\phi, \dots$
renormalizáció csoport transzformáció

$$R_a : S \rightarrow S^{(a)}$$

$$1 \rightarrow \frac{1}{a}$$

$$a \rightarrow \lambda a$$

& közben a nagy távolsági fizika
ne változzon



$\frac{\Delta}{a}$ és Λ közötti szab.
fokokat "kiintegráljuk"
(eltüntetjük)

pl $a \rightarrow \lambda a$
 $\lambda = 2$



$$R_\lambda : k_i \rightarrow k_i^{(\lambda)}$$

$$S^{(\lambda)} = \sum_i k_i^{(\lambda)} S_i$$



(32)

$d \gg a$ esetén korrelációk ugyanazok

így kell megválasztani $k_i^{(\lambda)}$ új csatlakozásokat, h korrelációk ne változzanak

$$\langle \phi_1 \phi_2 \rangle - \langle \phi_1 \rangle \langle \phi_2 \rangle = \langle \phi'_1 \phi'_2 \rangle - \langle \phi'_1 \rangle \langle \phi'_2 \rangle$$

Itt: 1D Ising modellben megoldható

szabad tér (Gauss-modell)

konkrétan, ha λ egész $\rightarrow \lambda^d$ köböt helyettesítünk λ

váltóval

$$\text{új tér: pl. átlag } \phi'(x') = \frac{1}{\lambda^d} \sum_{x \in V_{x'}} \phi(x)$$

↑
új vázson
van értelmezve

$V_{x'}$: x' pont környezete



$$Z = \int_x \pi d\phi(x) e^{-S[\phi]} = \int_x \pi d\phi(x) \prod_{x'} \pi d\phi'(x') \prod_{x'} \delta\left(\phi'(x') - \frac{1}{\lambda^d} \sum_{x \in V_{x'}} \phi(x)\right) \cdot e^{-S[\phi]}$$

$$Z = \int_{x'} \pi d\phi'(x') e^{-S'[\phi']}$$

ahol

$$e^{-S'[\phi']} = \int_x \pi d\phi(x) \prod_{x'} \delta\left(\phi'(x') - \frac{1}{\lambda^d} \sum_{x \in V_{x'}} \phi(x)\right) e^{-S[\phi]}$$

implicit módon a renorm csop tulajdát S-re

ert lehet elvegezni Dsing-modellre

$$R \times S = S'$$

Tfh. ismerjük a fundamentális elméletet nagyon kicsi a -nál

nagy társági viselkedés leírható effektív hatással, amit

így kapunk meg, ha $R \times$ -t alkalmazunk sokszor

ha annyira blokkosítok, ha $a = \frac{1}{2}$ méter $\&$ engem a korreláció $\frac{1}{2}$ méterre érdekel, akkor az már pont a hatásban

lévő csatlós



ha az eredeti hatásban kevés $\neq 0$ csatlós van

$R \times S$ -ben sokkal több lesz (sok)

\hookrightarrow eredeti hatásban is ott voltak csak 0 volt az értékek

fontosak a fixpontok

$$R \times S^* = S^*$$

lehet, ha $R \times$ kerisz egy fixpontba

tfh. \exists fixpont

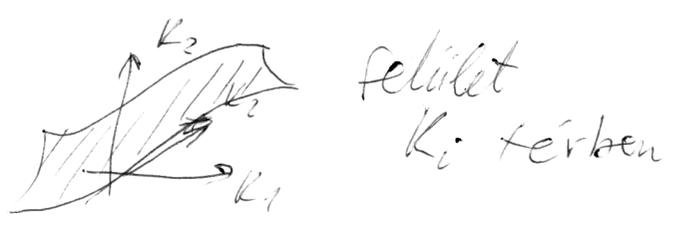
$R \times$ csökkent: $\frac{\xi}{r} - t$ $\frac{\xi}{r} - va$
(kör. lassat)

fixpontban $\xi = \frac{\xi}{r}$ kell

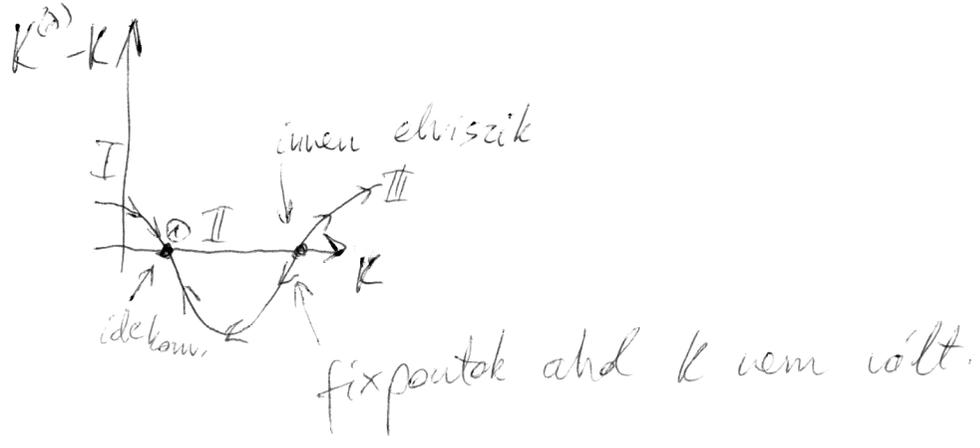
$\xi = 0 \rightarrow$ nincs lesh.
 $\xi = \infty \rightarrow$ ez lesz fő

$S, R, S, R, S, \dots R, S, \dots$ csak akkor konvergálhat fixpontra, ha már kezdéskor is ∞ volt a korrelációs hossz.

$\{k_i\}$ ahad $\xi = \emptyset$
↳ kritikus felület



1. példa: 1 csatolás (k) $\neq 0$ és R, S után is 1 marad



I, II-ből indítva ① fixpontra megy
III-ből indítva $k \rightarrow \infty$
② instabil fixpont

2. példa: 2 csatolás k_1, k_2
1 fixpont 1 taszító & 1 vonzó irányúval



Min mülük a vonzó/taszító?

FP-ban $R, S^* = S^*$
 $k_i^* = k_i^*$ e körül linearizálunk

$$k_i^{(\lambda)} = k_i^* + M_{ij}^{(\lambda)} \delta k_j + \mathcal{O}(\delta k^2)$$

$$M_{ij} = \left. \frac{\partial k_i^{(\lambda)}}{\partial k_j} \right|_{k=k^*}$$

$M_{ij} \neq M_{ji}$, mégis valóságos sé-ei & sv-ai

$$M^{(\lambda)} e_i^{(\lambda)} = \rho_i^{(\lambda)} e_i^{(\lambda)}$$

λ_1, λ_2 trafoáha $R(\lambda_1)R(\lambda_2) = R(\lambda_1\lambda_2) \Rightarrow R^{(\lambda)}$ félsopontot alkotnak

$$M^{(\lambda_1)} M^{(\lambda_2)} = M^{(\lambda_1\lambda_2)} \quad (\text{mincs inverzük})$$

e_i nem változik $e_i^{(\lambda)} = e_i$

$$\rho_i^{(\lambda_1\lambda_2)} = \rho_i^{(\lambda_1)} \rho_i^{(\lambda_2)} \rightarrow \rho_i = \lambda^{\mu_i} \quad \text{alakú}$$

e_i irányokban csak skálázódnak a csatlások

eredeti $k_i \rightarrow \tilde{k}_i$ e_i irányokhoz tartozó csatlások átléréük

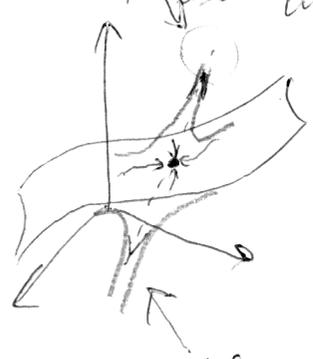
$\gamma_i > 0 \Rightarrow \delta \tilde{k}_i \rightarrow \infty$ eltávolodik fixponttól
 δk_i ilyen irányú komponense megnövekedik
ez a releváns irány / csatlás / operator

$\gamma_i < 0 \Rightarrow \delta \tilde{k}_i \rightarrow 0$ ilyen irányból érkeve becsúszunk a fixpontba
 δk_i ilyen irányú komponense eltűnik

$y_i = 0 \rightarrow$ marginális

$\delta \tilde{K}$ "vesztő" rendszer nem változik

magasabb rendű kell megnevezni



3D példa

2 irrelev. irány
1 relev. irány

renorm. csop. trajektória v. renormált trajektória

tapasztalat: véges sok releváns + marginális irány van \mathcal{E} rendszerben
sok irrelev. $\mathcal{O}(10^{23})$ (1-2)

univerzalitás (Hf. δ marginális irányok)
(vagy ha van is \rightarrow csak "vesztő" rendszerben)

N csat., n_R db releváns, $N - n_R$ irrelev.

$n_R \ll N$

kritikus felület $N - n_R$ dimenziós

Ennek (bármely) pontjából indulva a fixpontra
(fixpont közelebb) feljutunk.
(vonzáskörzetén) belül

univerzalitási osztály: egy fp-hoz tartozó felület

egy univ. oszt.-ba tartozó modell: egy fp-hoz tartozó

kritikus felület pontjaiak felelnek meg

egy univ. oszt.-ba tartozó rendszernek csak irrelev.
operátorokban térnek el

kritikus exponensek releváns y_i -től d -től függenek

Ha z db y_i van \rightarrow 2 független exponens lesz

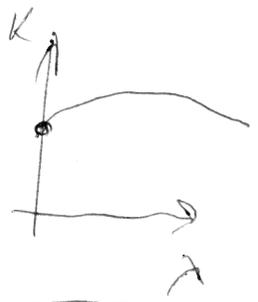
releváns irányok FP-tól függenek

d (dimenziótól), szabadsági fokoktól (szimmetriák)

tipikusan a FP olyan helyen van, ahol 0 releváns, magasabb (ϕ^4) csatlak. 0

skalár elméletben $K = \frac{1}{8} \lambda = 0$, K releváns
 λ marginális invariáns
összes többi invariáns

$g_k \rightarrow 0$ a konst. lineáris felé



triv. fixpont 0 csatlak. ad vagy távolságra

2011.05.03.

univerzalitás: a síkról \forall az invariáns trajektóriába tart hosszitávi fixp. az ~~uni~~ uni-osztályban azonos mégis érdekes invar. paramétereket használni, mert (operátorokat)
~~ha~~ ha nem tudok a síkra vinnem, akkor zavartat a hatáson

S_0 a-nál csak rel. operátorokkal

$R_{\lambda} S_0$ (pl $\lambda=2$)

Z_0 -nál "ugyanolyan jó" mint S_0 az a-nál

az ilyen vire vonacsop. zavart. hatáson
RG
vagy fixponthatás

$a \rightarrow 0$ limit \Rightarrow vámegek, a krit. felületre
Hegy old megegyek rá, mert irrelevánsok úgyszólván kihalnak

$$S = k_r \cdot S_r$$

$k_r \rightarrow k_{r, \text{krit}}$ \rightarrow ilyenkor nincs paraméter az elméletben

~~csak~~ csak a k_r -t használom, h vámegek a krit felületre

- fixta mértékelmélet \rightarrow QCD kvarkok nélkül, csak gluonok
- kvális mértékelmélet \rightarrow QCD 0 tömegű kvarkokkal

ezek 1 paraméteres elméletek

$$SU(3), N_f, d=4$$

\downarrow dimenzió
flavourok száma

\rightarrow ezeket rögzítem, már csak 1 param.

2 releváns csatlás



2D térben megyünk a krit felületre

ahonnan bemegyek, az határozza meg, h milyen irányban fővök ki



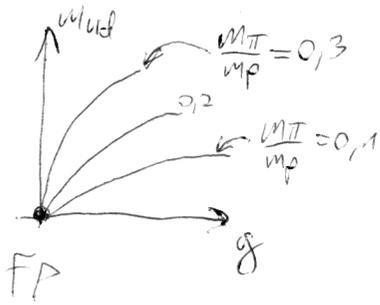
renorm trajektóriák különböző fizikát írnak le
1 paraméter szabályozza (nem univerzális)

pl: QCD $m_q \neq 0$ $N_f = 2$ $m_u = m_d$

2 vel. csat:

g mértékesztés (marg. vel.)

Mud



kontinuum lineár

$g, u_{Mud} \rightarrow 0$, úgy hogy közben $\frac{u_{MP}}{u_P} = konst$

ha n_R rel. irányon van: $n_R - 1$ paraméter van
 $n_R - 1$ db feltételt ki lehet szabni & ki is kell szabni

Térelméleti renormalizációs csoport

véges sok ~~paraméter~~ paraméter értéke fix
a változik
(válszó)

2 lehetőség:

1) \rightarrow renormált mennyiségek fixek, csupasz változók változnak
(fizikai)

~~K, λ~~

$K(\lambda) \rightarrow$ LCP line of constant physics (e mentén állandó egy paraméter)
 $a(\lambda), a(K) \rightarrow$ skála fv.

2) csupasz paraméterek fixek, a csökken, renorm. param. változnak

1) volt:

$$\Phi_R = Z_R^{-1/2} \Phi_0$$

$$\Gamma_R^{(n)} = Z_R^{1/2} \Gamma_0^{(n)}$$

Z_R definíciója z pont fu-ból

$$\frac{\partial}{\partial p^i} \Gamma_R^{(i)}(0) = -1$$

m_R renoum tömeg $m_R^2 = -\Gamma_R^{(2)}(0)$ $g_R = -\Gamma_R^{(4)}(p,0,0,0)$

$$m_R a \rightarrow a$$

ket parameter: m_R, g_R

z relex irányom van $\rightarrow g_R$ elég feltételnek rögzítése

m_R -t is megadhatom mert csak $m_R \cdot a$ számít (dimenziós) \checkmark (dimenziótlan)

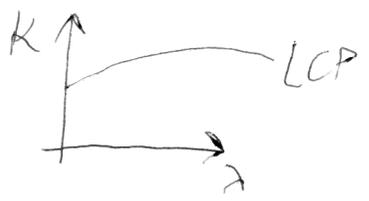
$$m_R \cdot a \approx \frac{m_R}{\Lambda}$$

lágúgás (cutoff)

Jó a felbontás, ha $m_R \cdot a = \frac{m_R}{\Lambda} \ll 1$

kérdés:

fix g_R , adott $m_R \cdot a$ -hoz milyen $m_0 \cdot a, g_0$ tartozik?



part. szám $\rightarrow \forall \Gamma_R$ csak $\mathcal{O}(a^2)$ -ben függ a -tól

$$\Gamma_R^{(n)}(p_i; g_R, m_R, m_R \cdot a) = \Gamma_R^{(n)}(p_i; g_R, m_R, 0) + \mathcal{O}(a^2 (m_R a)^k)$$

$a \rightarrow 0$ lineárisen $\forall \Gamma_R$ véges

$$a \frac{d}{da} \Gamma_R^{(n)}(p_i; g_R, m_R, m_R a) = \mathcal{O}(a^2 (m_R a)^k)$$

$$a \rightarrow 0 \quad \Gamma_R^{(n)} = Z_R^{n/2}(g_0, m_0 a) \Gamma_0^{(n)}(g_0, m_R, m_R \cdot a)$$

$$\left\{ a \frac{\partial}{\partial a} - \beta \text{lat} \frac{\partial}{\partial g_0} + \nu \chi_{LAT} \right\} \Gamma_0^{(n)} = 0$$

$$\beta_{flat} = (g_0, m_R a) = -a \frac{\partial g_0}{\partial a} \Big|_{g_R}$$

$$\delta_{flat} (g_0, m_R a) = \frac{1}{z} a \frac{\partial \ln z_R}{\partial a} \Big|_{g_R}$$

$\Rightarrow a (m_R a)$ változtatása kompenzálható g_0 és z_R változtatásával

$\delta_{flat}, \beta_{flat}$ nem függenek p_i -től és u -tól $\Rightarrow g_0(a), z_R(a)$ globálisan értékesek

All: $\beta_{flat}, \delta_{flat}$ a -tól független (csak $\mathcal{O}(a^2)$ van)

$a \rightarrow 0$ közelében $\beta_{flat}(g_0), \delta_{flat}(g_0)$

2. Callan - Symmetrik - egyenletek

g_0 fix m_R változik
 g_R változik

2 interpretáció $\rightarrow m_R$ fix, a változik
 $\rightarrow a$ fix, m_R változik

$\Gamma^{(n)}(p_i, \dots)$ csak $\frac{p_i}{m_R}$ -n keresztül függ p_i -től

vagy $p_i \Leftrightarrow$ his m_R

hogyan függenek $\Gamma_R^{(n)}$ -k az impulzusoktól

$$(m_R a) \frac{d}{d(m_R a)} \Gamma_R^{(n)} \Big|_{g_0} = (m_R a) \frac{\partial}{\partial(m_R a)} + (m_R a) \frac{\partial g_R}{\partial(m_R a)} \Big|_{g_0} \frac{\partial}{\partial g_R} \Gamma_R^{(n)}$$

$$(m_R a) \frac{d}{d(m_R a)} \Gamma_R^{(n)} \Big|_{g_0} = (m_R a) \frac{d}{d(m_R a)} \left(z_R^{u/z} \Gamma_0^{(n)} \right) \Big|_{g_0} =$$

$$= \frac{u}{z} (m_R a) \frac{\partial \ln z_R}{\partial(m_R a)} \Big|_{g_0} \Gamma_R^{(n)} + z_R^{u/z} (m_R a) \frac{\partial}{\partial(m_R a)} \Gamma_0^{(n)} \Big|_{g_0} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left\{ (m_R a) \frac{\partial}{\partial (m_R a)} + \beta \frac{\partial}{\partial g_R} - n \gamma \right\} \Gamma_R^{(n)} = \Delta \Gamma_R^{(n)}$$

$$\beta(g_R, m_R a) = (m_R a) \frac{\partial g_R}{\partial (m_R a)} \Big|_{g_0}$$

$$\gamma(g_R, m_R a) = \frac{1}{2} (m_R a) \frac{\partial \ln \tilde{z}_R}{\partial (m_R a)} \Big|_{g_0}$$

$$\Delta \Gamma_R^{(n)} = z_R^{n/2} (m_R a) \frac{\partial}{\partial (m_R a)} \Gamma_0^{(n)} \Big|_{g_0}$$

megmutatható, h $\Delta \Gamma_R^{(n)}$ véges

$g_R(a), z_R(a)$ globalisan értelmezettek

$\beta(g_R), \gamma(g_R)$ a függés $\mathcal{O}(a^2)$

β és β_{lat} nem függetlenek

fix g_R esetén

$$0 = a \frac{d}{da} g_R = \left\{ a \frac{\partial}{\partial a} - \beta_{lat}(g_0) \frac{\partial}{\partial g_0} \right\} g_R(g_0, m_R a)$$

viszkrét:

$$a \frac{\partial}{\partial a} g_R(g_0, m_R a) = (m_R a) \frac{\partial}{\partial (m_R a)} g_R(g_0, m_R a)$$

$$\beta_{lat}(g_0) \frac{\partial g_R(g_0, m_R a)}{\partial g_0} = \beta(g_0)$$

β sorfejtése

$$\beta(g_R) = \beta_1 g_R^2 + \beta_2 g_R^3$$

$$\beta_1 = \frac{3}{16\pi^2}$$

$$\beta_2 = -\frac{17}{768\pi^4}$$

valamint $g_R = g_0 + \mathcal{O}(g_0^2)$

$$\beta_1^1 = \beta_1, \beta_2^1 = \beta_2 \text{ de } \beta_3^1 \neq \beta_3$$

$$\beta_{lat}(g_0) = \beta_1^1 g_0^2 + \beta_2^1 g_0^3 + \dots$$

első 2 első univerzális

fixpontok:

hogyan viselkedik g_0, g_R a kontinuum limit felé haladva?

~~$(u_R \cdot a \rightarrow 0)$~~

$\rightarrow g_R$
 $(u_R \cdot a)$ $\frac{\partial g_R}{\partial (u_R \cdot a)} \Big|_{g_0} = \beta(g_R)$

\Downarrow
 $\frac{\partial g_R}{\partial \ln(u_R \cdot a)} \Big|_{g_0}$

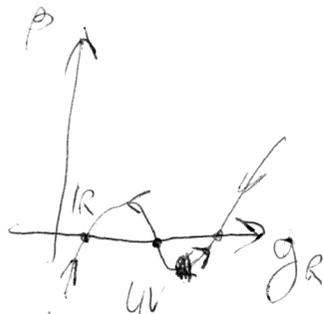
megoldás:

$u_R \cdot a = C \cdot \exp \int^{g_R} \frac{dg}{\beta(g)}$

g_0 konst. $u_R \cdot a \rightarrow 0$

$\beta > 0 \rightarrow g_R$ csökken

$\beta < 0 \rightarrow g_R$ nő



$\frac{\partial \beta}{\partial g_R} > 0$ IR típusú vonzó fixpont

< 0 UV taszító

g_0 változása fix g_R esetén

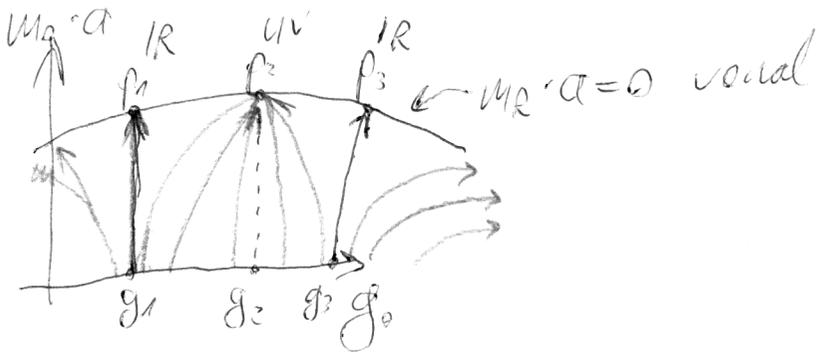
$\frac{\partial g_0}{\partial \ln(u_R \cdot a)} \Big|_{g_R} = -\beta_{LAT}(g_0, u_R \cdot a)$

IR taszító (instabil)

UV vonzó

kontinuum limesz \rightarrow ~~UV~~-be megy

csak akkor lehet kont. lim, ha ugyan indulok \mathbb{R}



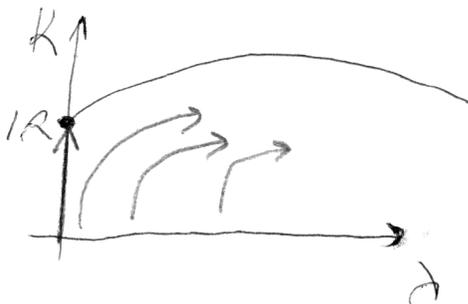
$g_0 < g_1 \rightarrow$ nincs kont. lim.

$g_0 = g_1 \rightarrow$ kont. lim $\beta = 0$ g_0 nem függ $M_R \cdot a$ -tól
konform elmélet = skaláris szimmetria van: $2 \cdot a$ is épp olyan vácsáll.

$g_0 = g_3$ -||-

$g_1 < g_0 < g_3 \Rightarrow$ kont. lim

skalár elmélet:



$g=0$ -ban \mathbb{R} fixpont

csak $g_0 = g_R = 0$ kontinueszt tud adni
Erv. kont. lim, \emptyset kesh.

1 nyíl isz be \mathbb{R} -be: szabad eset

kérdés: van-e UV fixpont?

→ perturb. szám. (g_0 v. g_R kicsi)

→ Hopping

QCD-ben $\beta_1 < 0$ $g=0 \rightarrow UV$ fixpont
QED-ben $\beta_1 > 0$ $g=0 \rightarrow IR$ fixpont

pert. szám:

fizikai tömeg
Szabad esetben véges a

$$a=1$$

2pout fun:

$$\tilde{G}(p) = \frac{1}{2k} \tilde{\Delta}(p)$$

$$\tilde{\Delta}(p) = (m_0^2 + p^{12})^{-1}$$

$$\hat{p}_\mu = z \sin \frac{p_\mu}{2}$$

fizikai tömeg: $\tilde{G}(p)$ pólusának helye a p_4 síkon
 $p=0$ -nál

ez Minkowskián igaz, nem Euklideszián

$$\tilde{\Delta}^{-1}(p, p_4) = 0 \Rightarrow p_4(p) \text{ diszperzió lesz}$$

$$m_0^2 + \hat{p}^2 + \hat{p}_4^2 = 0$$

$$\hat{p}_4 = \pm i \sqrt{m_0^2 + \hat{p}^2}$$

ilyet szoktunk: $\hat{p}_4 = \pm i \omega_0(p) \leftarrow$ ez a detje ω_0 -nak

$$2 \sinh \frac{\omega_0(p)}{2} = \sqrt{m_0^2 + \hat{p}^2}$$

oda tölve

$$\cosh \omega_0(p) = 1 + \frac{1}{2}(m_0^2 + p^2)$$

[46]

diszperzió

$$\omega_0(p) = \text{Arcosh}\left(1 + \frac{1}{2}(m_0^2 + p^2)\right) =$$

$$= 2 \log \left\{ \sqrt{1 + \frac{1}{2}(m_0^2 + p^2)} + \frac{1}{2} \sqrt{m_0^2 + p^2} \right\}$$

lifesztré $p \rightarrow 0$ -ben:

$$\omega_0(p) = \bar{m}_0 + \frac{1}{2m_0^*} p^2 + \dots$$

fix tömeg:

$$\bar{m}_0 = 2 \log \left\{ \sqrt{1 + \frac{m_0^2}{2}} + \frac{m_0}{2} \right\}$$

dinamikus tömeg:

$$m_0^* = m_0 \sqrt{1 + \frac{m_0^2}{2}} = \sinh \bar{m}_0$$

Hf: $a \rightarrow 0$ esetén $\bar{m}_0 = m_0^* \rightarrow m_0$

cosh- \hat{o} eset:

$$S = \sum_x \left\{ \frac{1}{2} \Delta_{\mu}^+ \phi_0(x) \Delta_{\mu}^+ \phi_0(x) + \frac{m_0^2}{2} \phi_0(x)^2 + \frac{g_0}{4!} \phi_0(x)^4 \right\}$$

gráf szabályok:

1.) \forall vonalnak megfelel egy csúcs propagátor $\tilde{\Delta}(q)$

2.) \forall vertex $-g_0$  4 vonal fut be

3.) imp. megmaradás moduló 2π

4.) Hurkokra
$$\int_{\mathcal{G}} = \frac{1}{(2\pi)^4} \int_{-\pi}^{+\pi} dq_1 \int_{-\pi}^{+\pi} dq_2 \dots \int_{-\pi}^{+\pi} dq_4$$

$$n=2$$

$$\Gamma^{(2)}(p) = -\tilde{G}(p)^{-1} + \Delta^{-1}(p) \cdot 2K$$

$$\tilde{G}(p) = \frac{1}{2K} \Delta + \frac{1}{2K} (\Delta \Gamma \Delta) + \frac{1}{2K} (\Delta \Gamma \Delta \Gamma \Delta)$$

$$-\frac{1}{2K} \tilde{G}(p)^{-1} = -(p^2 + m_0^2) + \frac{1}{2K} \Gamma^{(2)}(p)$$

~~$\Gamma^{(2)}$~~ - höz a grafok

$$\frac{1}{2} \text{---} \bigcirc \text{---} + \frac{1}{4} \text{---} \bigcirc \text{---} + \frac{1}{6} \text{---} \bigcirc \text{---} + \dots$$

↑
szimmetria faktorok

$$-\frac{g_0}{2} J_1(m_0)$$

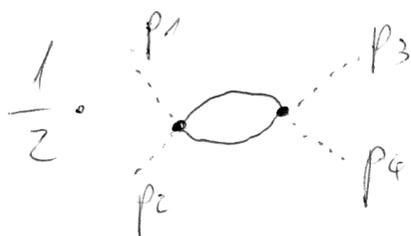
$$\frac{1}{4} g_0^2 J_1(m_0) J_2(m_0)$$

$$\frac{1}{6} g_0^2 I_3(m_0, p)$$

$n=4$ esetén:



$$-g_0$$



+ 2. permutációk

$$\frac{1}{2} g_0^2 I_2(m_0, p_1 + p_2) + \text{perm.}$$

$$I_2(m_0, p) = \int q \Delta^{-1}(q) \Delta^{-1}(p-q)$$

tehát

$$= \frac{1}{2K} \tilde{G}^{-1} = -(\vec{p}^2 + m_0^2) - \frac{g_0}{2} J_1(m_0) + \mathcal{O}(g_0^2)$$

$$\frac{1}{(2K)^2} \Gamma^{(4)} = -g_0 + \frac{g_0^2}{2} \left(I_2(m_0, p_1 + p_2) + I_2(m_0, p_1 + p_3) + I_2(m_0, p_1 + p_4) \right) + \mathcal{O}(g_0^3)$$

$p=0$

$$\frac{1}{(2K)^2} \Gamma^{(4)}(0,0,0,0) = -g_0 + \frac{3}{2} g_0^2 J_2(m_0) + \mathcal{O}(g_0^3)$$

renormálás 1 kiértékelt rendben

$$G_R^{-1}(p) = \frac{Z_R}{2K} \tilde{G}(p)^{-1} = m_R^2 + \underbrace{a}_{2R} p^2 + \mathcal{O}(p^4)$$

$a \rightarrow 0 \quad \vec{p}^1 \rightarrow p$

$$\frac{1}{2K} G^{-1} = p^2 + m_0^2 + \frac{g_0}{2} J_1(m_0) \implies Z_R = 1$$

$$G_R^{-1}(p) = \frac{Z_R}{2K} \cdot G^{-1} = \underbrace{m_0^2 + \frac{g_0}{2} J_1(m_0)}_{m_R^2} + p^2$$

$$m_R^2 = m_0^2 + \frac{g_0}{2} J_1(m_0) \implies G_R^{-1}(p) = m_R^2 + p^2$$

csatlakás:

$$g_R = -\Gamma_R^{(4)}(0,0,0,0) = -\frac{Z_R^2}{(2K)^2} \Gamma_0^{(4)} = \underbrace{g_0 - \frac{3}{2} g_0^2 J_2(m_0)}_{\text{úgy kell } g_0\text{-t változtatni h ez állandó maradjon}} + \mathcal{O}(g_0^3)$$

~~...~~ $\rightarrow m_0$ a kontinuum?

\rightarrow mik J, I fr-ek?

$$M_R^2 = m_0^2 + \frac{g_0}{2} \frac{1}{a^2} J_1(m_0 \cdot a)$$

J -t 0 körül kifejtjük

$$J_1(0) = \int_{-\pi}^{\pi} \frac{d^4 q}{(2\pi)^4} \left(4 \int_{\mu} \sin^2 \frac{q\mu}{2} \right)^{-1} = v_0 \approx 0,154933 \dots$$

$J_1(am_0)$ véges $a \rightarrow 0$ limitében $\Rightarrow \frac{1}{a^2} J_1$ divergál

$J_1(y)$ kis y -ra

$$J_1(y) = v_0 + y^2 \left\{ \frac{1}{16\pi^2} \ln y^2 + v_1 + \mathcal{O}(y^2) \right\}$$

$$v_1 = -0,0303 \dots$$

$$M_R^2 = m_0^2 + \frac{g_0}{2} \frac{v_0}{a^2} + \frac{g_0}{32\pi^2} m_0^2 \ln(a^2 m_0^2) + \frac{g_0}{2} v_1 m_0^2 + \dots$$

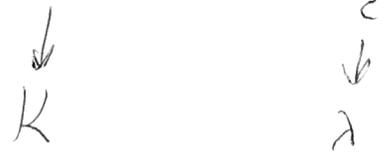
vács egysejekben nincs

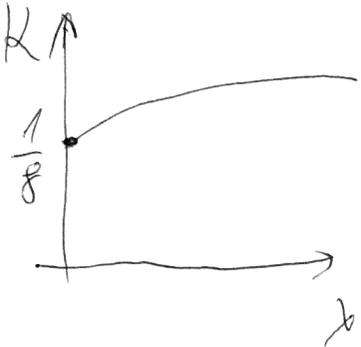
$$(am_R)^2 = (am_0)^2 + \frac{g_0 v_0}{K^2} + \frac{g_0}{32\pi^2} (am_0)^2 \cdot \ln((am_0)^2) + \frac{g_0}{2} v_1 (am_0)^2$$

kont. lim:

$$a \rightarrow 0, m_0 \text{ fix} \Rightarrow am_R \rightarrow 0$$

$$(am_0)^2 \rightarrow -\frac{g_0}{2} v_0 + \mathcal{O}(g_0^2)$$





$$k \rightarrow k_c = \frac{1}{8} + (3r_0 - \frac{1}{4})\lambda + O(\lambda^2)$$

főbbi J-re rekurzio' (JL+):

$$J_{n+1}(y) = -\frac{1}{2} \frac{d}{d(y^2)} J_n(y)$$

$$J_2(y) = -r_1 - \frac{1}{6\pi^2} (1 + \ln y^2) + O(y^2)$$

$$g_R = g_0 + \frac{3}{32\pi^2} g_0^2 \ln(a^2 m_0^2) + \frac{3}{2} g_0^2 \left(\frac{1}{6\pi^2} + r_1 \right)$$

Van $a, g_0, m_0 \rightarrow g_R, m_R$ -t meg tudom adni inverzállatá:

$$m_0^2 = m_R^2 - \frac{g_R}{2} \frac{1}{a^2} J_1(m_R \cdot a) + O(g_R^2)$$

$$g_0^2 = g_R + \frac{3}{2} g_R^2 J_2(m_R \cdot a) + O(g_R^3)$$

~~erkekkel~~

erkekkel: $\forall \Gamma^{(u)}$ -t fel lehet írni m_R, g_R -rel

All: $a \rightarrow 0$ limben fix m_R, g_R -re \forall véges

$\Rightarrow \Phi$ elmélet perturbatívén renormálható

R fv: $\beta(g_R, m_R a) = (m_R a) \cdot \frac{\partial g_R}{\partial (m_R a)} \Big|_{g_0}$

$$(m_0 a) \frac{\partial g_R}{\partial (m_0 a)} \Big|_{g_0} = -\frac{3}{2} g_0^2 (m_0 a) \frac{\partial J_2}{\partial (m_0 a)} + O(y^3) = 6 g_0^2 (m_0 a)^2 \cdot \left(\frac{1}{2(m_0 a)} + O(g_0^2) \right)$$

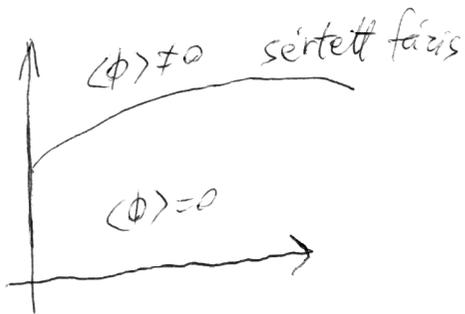
valamint

$$\frac{m_0}{m_R} \cdot \frac{\partial(m_R \cdot a)}{\partial(m_0 \cdot a)} \Big|_{g_0} = 1 + \mathcal{O}(g_0^2)$$

$$\begin{aligned} \beta(g_R, m_R a) &= 6g_0^2 (m_R a)^2 J_3(m_R a) + \mathcal{O}(g_0^3) = \\ &= 6g_R^2 (m_R a)^2 J_3(m_R a) + \mathcal{O}(g_R^3) \end{aligned}$$

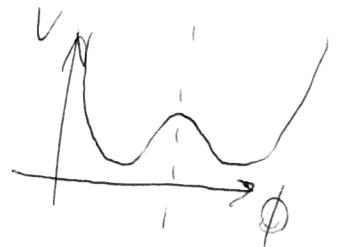
$$J_3(y) = -\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial y^2} J(y) = \frac{1}{32\pi^2} \frac{1}{y^2} + \mathcal{O}(1)$$

$$y^2 J_3(y) = \frac{1}{32\pi^2} + \mathcal{O}(y^2)$$



klasszikus minimum

$$\langle \phi \rangle = \pm S_0 \quad S_0^2 = \frac{1}{2\lambda} (\delta K - 1 + 2\lambda)$$



$$\frac{m_0^2}{2} \phi^2 + \frac{g_0}{4!} \phi^4$$

$$m_0^2 < 0$$

$$\varphi_0(x) = \sqrt{2K} (\phi(x) - S_0)$$

$$\begin{aligned} \text{hatásban: } S &= \sum_x \left\{ \frac{1}{2} \Delta_\mu^+ \varphi_0(x) \Delta_\mu^+ \varphi_0(x) + \frac{m_0^2}{2} \varphi_0(x)^2 + \right. \\ &\quad \left. + \frac{1}{3!} \sqrt{3g_0} m_0 \varphi_0^3 + \frac{g_0}{4!} \varphi_0^4 \right\} \end{aligned}$$

$$m_0^2 = \left(6 - \frac{2}{K} (1 - 2\lambda) \right) \quad g_0 = \frac{6\lambda}{112}$$

van ϕ^3 kosh \rightarrow lesz új vertex

$$Y \sim \sqrt{3g_0} m_0$$

pl. 2 point fu. $\frac{1}{2} \dots 0 \dots + \frac{1}{2} \dots 0 \dots +$
 $+ \frac{1}{2} \dots P \dots$

$$g_0 = 3 \frac{m_0^2}{v_0^2}$$

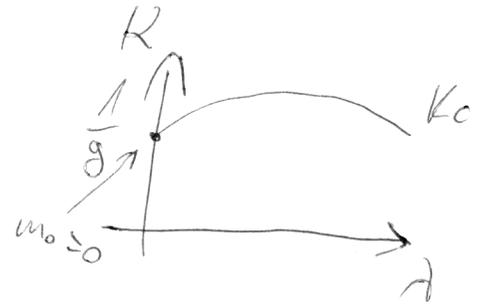
2011. máj. 17.

sértett fázis

képzetes tömeget tesz ki:

$$m_0^2 < 0$$

$$m_0 \rightarrow i m_*$$

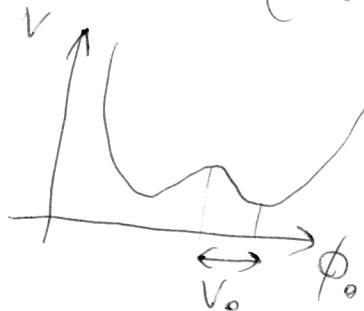


$$S = \sum_x \left\{ \Delta_\mu^+ \phi_0 \Delta_\mu^+ \phi_0 - \frac{m_*^2}{2} \phi_0^2 + \frac{g_0}{4!} \phi_0^4 \right\} =$$

$$= \sum_x \left(\dots \right) + \frac{g_0}{4!} (\phi_0^2 - v_0^2)^2 + \text{const.}$$

$$\frac{2g_0}{4!} v_0^2 = \frac{m_*^2}{2}$$

$$v_0^2 = \frac{6m_*^2}{g_0}$$



$$\varphi_0 = \phi_0 - v_0$$

$$v_0 = \pm \sqrt{v_0^2}$$

$$\phi_0 = \varphi_0 + v_0$$

$$S = \sum_x \Delta_\mu^+ \phi_0 \Delta_\mu^+ \phi_0 + \frac{g_0}{4!} \left((\phi_0 + v_0)^2 + v_0^2 \right)^2$$

$$S = \sum_x \Delta_\mu^+ \phi_0 \Delta_\mu^+ \phi_0 + \frac{g_0}{4!} \left(\phi_0^2 + 2v_0 \phi_0 + v_0^2 + v_0^2 \right)^2 =$$

$$= \sum_x \Delta_\mu^+ \phi_0 \Delta_\mu^+ \phi_0 + \frac{m_0^2}{2} \phi_0^2 + \frac{g_0}{3!} v_0 \phi_0^3 + \frac{g_0}{4!} \phi_0^4$$

$$\frac{m_0^2}{2} = 4 \frac{v_0^2 g_0}{4!} \Rightarrow m_0 = 2m^*$$

$$g_0 = \frac{3m_0^2}{v_0^2}$$

$$g_R = \frac{3m_p^2}{v_R^2} = g_0 \frac{v_0^2}{v_R^2} \approx \mathcal{O}(g_0^2)$$

$$v_0^2 = \frac{3m_0^2}{g_0}$$

csatlakást eddig 4 pont fr-ből definiál
 tül, de most már ebből is lehet

fontos: van $\phi_0^3 \rightarrow \begin{matrix} +\phi_0 \\ -\phi_0 \end{matrix}$ szimmetria elvontik

vákuum körüli kifejtés $(Z_2$ szimm \downarrow)

ez spontán sértes

eddig 2, 4, 6 ... pont fr-ek voltak nem 0-k

1, 3, 5 ... pont fr. 0 volt

most már ez sem 0 \uparrow

$$v = \langle \phi_0 \rangle = v_0 + \langle \psi_0 \rangle$$

$$v_R = \langle \phi_R \rangle = Z_R^{-1/2} \langle \phi_0 \rangle$$

$$Z_R \approx \mathcal{O}(g_0)$$

$$\langle \psi_0 \rangle \sim \mathcal{O}(g_0)$$

ez lesz a vertex:



$m_R, z_e \quad \Gamma^{(2)} - b'' \quad \Omega + \text{---} \circ \text{---} + \text{---} \circ \text{---}$
 p függő

Hopping par. kifeszítés

véges térfogat Ω rácsponit per. hat.

$$S = -2K \sum_x \sum_{\mu=1}^{\mu} \phi(x) \phi(x+\mu e) + \sum_x u(\phi(x))$$

$$e^{-S} \Leftrightarrow e^{-\beta H}$$

K kicsi $\Leftrightarrow \beta$ kicsi = magas hőmérsékletű sorfeszítés

ahol most $u(\phi) = \phi^2 + \lambda (\phi^2 - 1)^2 - \lambda$

$K=0$ lineárisban

$$S = \sum_x u(\phi(x))$$

$$Z = \int \prod_x d\phi(x) e^{-S} = \prod_x Z_1 = Z_1^{-\Omega}$$

$$Z_1 = \int d\phi e^{-u(\phi)}$$

$Z_1(\lambda)$ numerikusan meghatározható

$K=0$ körül kifeszítés

felülés: $-2K \sum_x \sum_{\mu} \phi(x) \phi(x+\mu e) = -2K \sum_{\langle x,y \rangle} \phi(x) \phi(y)$

$$Z = \int \prod_z \left\{ d\phi(z) e^{-u(\phi(z))} \right\} \prod_{\langle x,y \rangle} e^{+2K \phi(x) \phi(y)} \quad \langle x,y \rangle: xy \text{ szomszédok}$$

\rightarrow sorfeszítés

$$\prod_{\langle x, y \rangle} e^{2K \phi(x) \phi(y)} = \prod_{\langle x, y \rangle} \left\{ 1 + 2K \phi(x) \phi(y) + \frac{1}{2!} (2K)^2 (\phi(x) \phi(y))^2 + \dots \right\} \quad (55)$$

$2K$ hatványai szerint kell rendezni

első pár tag:

$$\prod_{\langle x, y \rangle} e^{2K \phi(x) \phi(y)} = 1 + (2K) \sum_{\langle x, y \rangle} \phi(x) \phi(y) + \frac{1}{2!} (2K)^2 \sum_{\langle x, y \rangle} (\phi(x) \phi(y))^2 + \dots$$

$$+ (2K)^2 \sum_{\langle x_1, y_1 \rangle \neq \langle x_2, y_2 \rangle} \phi(x_1) \phi(y_1) \phi(x_2) \phi(y_2) + \dots$$

$$+ (2K)^3 \left\{ \frac{1}{3!} \sum_{\langle x, y \rangle} (\phi(x) \phi(y))^3 + \frac{1}{2!} \sum_{\langle x_1, y_1 \rangle \neq \langle x_2, y_2 \rangle} \phi(x_1) \phi(y_1) \cdot \phi(x_2) \phi(y_2) \right\}$$

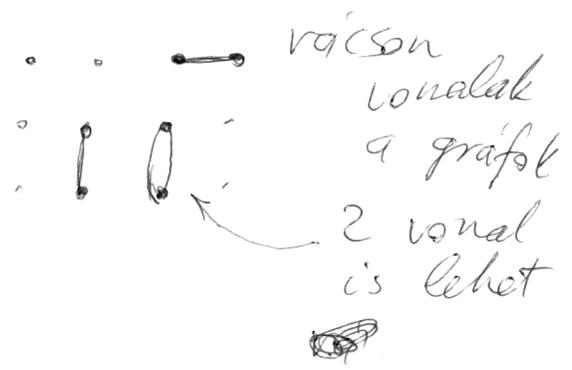
$$\cdot (\phi(x_2) \phi(y_2))^2 + \sum_{\langle x_1, y_1 \rangle \neq \langle x_2, y_2 \rangle \neq \langle x_3, y_3 \rangle} \phi(x_1) \phi(y_1) \phi(x_2) \phi(y_2) \phi(x_3) \phi(y_3) \dots$$

$$= \sum_g (2K)^{L(g)} C(g) \prod_{b \in g} (\phi(i(b)) \phi(f(b)))$$

g gráf V vertexből
 b borból áll

$\forall b$ 2 darab vertexben
 végződik

$i(b)$ $f(b)$ a bound két vége (vécspontok)



$\langle x, y \rangle$ multiplicitása $m(\langle x, y \rangle)$

$$C = \prod_{\langle x, y \rangle} \frac{1}{m(\langle x, y \rangle)!}$$

L : összes ~~élek~~ ~~száma~~ száma (élek)

beazonosítjuk a tagokat a grafokkal

$$2K \sum_{\langle x, y \rangle} \phi(x) \phi(y)$$


~~száma~~ $\Omega \cdot d$ darab ilyen van $d = \dim$

$$\frac{1}{2!} (2K)^2 \sum_{\langle x, y \rangle} (\phi(x) \phi(y))^2$$


$$(2K)^2 \sum_{\langle x_1, y_1 \rangle \neq \langle x_2, y_2 \rangle} \phi(x_1) \phi(y_1) \phi(x_2) \phi(y_2)$$



$$Z = \int_{\mathbb{Z}} \prod_{\mathbb{Z}} d\phi(z) e^{-U(\phi(z))} \sum_G (2K)^{L(G)} C(G) \prod_{b \in G} \phi(i(b)) \phi(f(b))$$

$$= \sum_G (2K)^{L(G)} C(G) \int_{\mathbb{Z}} \prod_{\mathbb{Z}} d\phi(z) \phi^{N(z)} e^{-U(\phi(z))}$$

$N(z)$ a z rácspontból kiinduló élek száma
 ahányszor ~~élek~~ $z = i(b)$ vagy $z = f(b)$

$$L_{gn} \delta_k = \langle \phi^k \rangle_{K=0} = \frac{1}{Z_1} \int d\phi \phi^k e^{-U(\phi)}$$

$$Z = Z_1^{\Omega} \sum_G (2K)^{L(G)} C(G) \prod_{\mathbb{Z}} \delta_{N(z)}$$

csak páros k lesz
 nem 0, mert $U(\phi) \sim \phi^2, \phi^4$

$\gamma_0 = 1 \Rightarrow \prod_z \gamma_{N(z)}$ -t csak arra kell venni, amelyik 5

váspontból jön ki el

$$\prod_z \rightarrow \prod_{VEG}$$

$$Z = z_1^\Omega \sum_g (2k)^L C(g) \prod_{VEG} \gamma_{N(v)}$$

$$\gamma_{2k+1} = 0$$

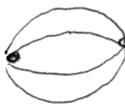
- v pontból páros db. el fut ki

- $(2k)$ páros hatványai vannak csak

Z $(2k)^4$ $\frac{1}{z!} \gamma_z^2$ kombin faktor

$\frac{Z}{z_1^\Omega}$ $(2k)^0$ üres gráf 1 1

$(2k)^2$  $\frac{1}{2!} \gamma_2^2$ $d-2$

$(2k)^4$  $\frac{1}{4!} \gamma_4^2$ $d-2$

$(2k)^4$  $\left(\frac{1}{2!}\right)^2 \gamma_2^4$ $\frac{1}{2} d \Omega (d \Omega - 4d + 1)$

$(2k)^4$  $\left(\frac{1}{2!}\right)^2 \gamma_2^2 \gamma_4$ $\frac{1}{2} d \Omega \cdot 2 \cdot (2d-1)$

$(2k)^4$  γ_4 $\frac{1}{2} \Omega d (d-1)$

$$\frac{Z}{Z_1} = 1 + (2K)^2 \frac{1}{2!} \delta_2^2 d\Omega + (2K)^4 \left\{ \frac{1}{4!} \delta_4^2 d\Omega + \frac{1}{2!} \delta_2^4 \frac{58}{2} d\Omega \right\}$$

$$(d\Omega - 4d + 1) + \left(\frac{1}{2!}\right)^2 \delta_2^2 \delta_4 d\Omega (2d - 1) + \delta_2^4 \frac{1}{2} d\Omega (d - 1)$$

Z -ben van $\Omega^0, \Omega^1, \Omega^2$ is

$(2K)^6$ -nál lenne Ω^3 is

$$\log Z \sim \Omega$$

All: $\frac{1}{\Omega} \log Z$ Ω foglenn trendben

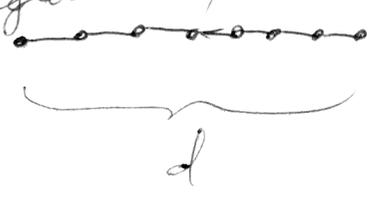
$$\frac{1}{\Omega} \langle \theta \rangle = \frac{\frac{1}{\Omega} \int \pi d\phi(x) \theta e^{-S}}{Z} \quad \text{er is } \Omega \text{ fogl.}$$

pl. Green funck

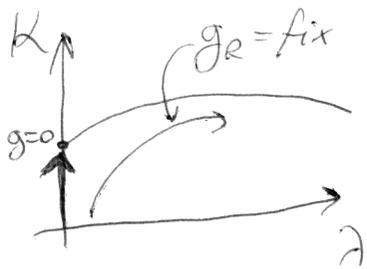
$$\langle \phi(x) \phi(y) \rangle = \frac{1}{Z} \int \pi d\phi(z) \phi(x) \phi(y) e^{-S}$$

uas szabályok, de x, y -ben $\delta_{N(x)+1}$ -et $\delta_{N(y)+1}$ -et kell írni

$\Rightarrow x, y$ -ből páratlan sz. élnek kell kiindulni legalsószobbb vund

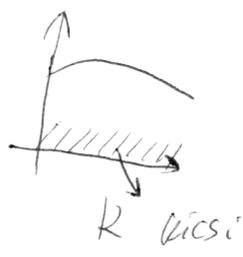


$(2K)^d$ exponenciálisan járulék csung le



kérdés: eren a krit. felületen, van-e másik fixpont

(UV)



1. Hopping param. kifestés \$\mathbb{R}^n\$ is jó!

szuszept 14. rendű $\chi_2 = \sum_x \langle \phi(x) \phi(y) \rangle$

$$\chi_2 = \sum_i \chi_2^{(i)} K^i$$

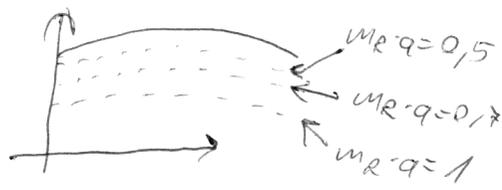
$$K_c = \lim_{i \rightarrow \infty} \frac{\chi_2^{(i)}}{\chi_2^{(i+1)}} \text{ ha létezik}$$

↳ a konvergenciasugár
 ↳ \$K_c(\lambda)\$ lesz

2. \$m_R, g_R, z_R \to K\$ kifestésből

tapasztalat: jó konvergencia, ha \$K \le 0,95 \cdot K_c\$

\$m_R \cdot a \approx 0,5\$ -nek felül meg
 konst \$m_R \cdot a \approx \text{konst} \cdot \frac{K}{K_c}\$



Hogyan viselkedik \$g_R\$?

fix \$\lambda\$ \$K \to K_c\$ \$g_R \to 0\$

fix \$m_R \cdot a\$ \$\lambda \to 0\$ \$g_R \to 0\$ \$g_R \to g_{Rmax}\$

ha \$m_R \cdot a \approx 0,5\$ \$g_{Rmax} = 6 \pm 6\$ lényeg: $\frac{g_R}{16T^2}$

$\frac{R}{R_0} = 0,95$ Hopping kif. nem jó

de $\frac{g_R}{16\pi^2}$ kicsi pT esetén

renom csop egy:

$$(m_R \cdot a) \frac{\partial g_R}{\partial (m_R \cdot a)} \Big|_{g_0} = \beta(g_R)$$

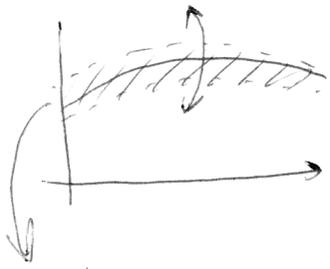
$$\beta = \beta_1 g_R^2 + \beta_2 g_R^3$$

m.o.:

$$m_R \cdot a = C \cdot \exp\left(-\frac{1}{\beta_1 g_R} (\beta_1 g_R) - \beta_2 / \beta_1^2 (1 + O(g_R))\right)$$

$$g_R = \frac{1}{\beta_1 \ln\left(\frac{C}{m_R \cdot a}\right)} + \dots$$

$m_R \cdot a$ csökken $\Rightarrow g_R$ is csökken



van a két oldal közt megfigyelés

$$C' = e^{1/6} \cdot C$$

tartományban nem

\hookrightarrow ~~K~~ C fölött tudjuk

eredmény:

$\forall m_R \cdot a < \infty \exists$ egy g_{Rmax} (trivialitási korlát)

$$m_R \cdot a \rightarrow 0 \quad g_{Rmax} \rightarrow 0$$

\Rightarrow fix $g_R > 0$ esetén nincs kontin.

$m_R \cdot a \ll 1$ akkor ok

konkrétan $m_R \cdot a \approx 0,15 \quad \frac{m_R}{\Lambda} \approx \frac{1}{2} \Rightarrow g_{Rmax} \approx 4,1$

\rightarrow effektív elméletiek jók, amíg $m_R \cdot a \ll 1$

$$g_R = \frac{3\sqrt{3}}{2} \frac{g^2}{V_R} \quad V_R \text{ ismert} \quad m_R u_0'' \rightarrow g_R u_0'' \Rightarrow \frac{m_R}{\Lambda} u_0''$$

SM: V_R ismert ≈ 25
 $\frac{m_R}{\Lambda} \leq \frac{1}{2} \Rightarrow g_R \leq 19$
 $m_{Higgs} \leq 630 \text{ GeV}$