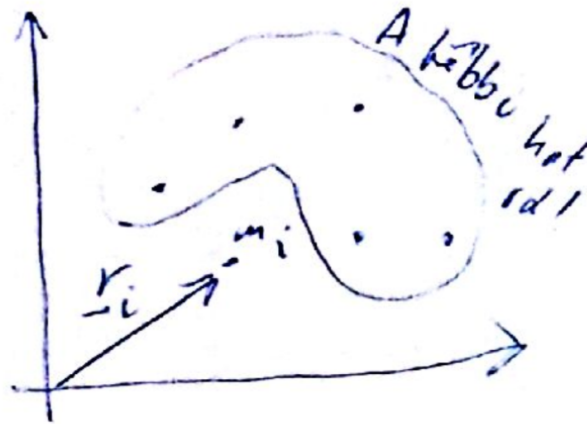


15.

Pontrendszerek törvényei
Emelt mechanika szóbeli vizsga tételsor 2019.

Szabolcs Szepesi
forrás: Fizweb

January 2019



Impulzustétel (^(k)- külső erő):

$$\vec{F}_1^{(k)} + \sum_j \vec{F}_{ij} = m_1 \ddot{\vec{r}}_1 \quad (1)$$

$$\vec{F}_2^{(k)} + \sum_j \vec{F}_{ij} = m_2 \ddot{\vec{r}}_2 \quad (2)$$

$$\vec{F}_i^{(k)} + \sum_j \vec{F}_{ij} = m_i \ddot{\vec{r}}_i \quad (3)$$

$$\sum_i \vec{F}_i^{(k)} + \underbrace{\sum_i \sum_j \vec{F}_{ij}} = \sum_i m_i \ddot{\vec{r}}_i \quad (4)$$

Konzervatív erőterben a belső erők eredője \forall esetben 0, mivel $\vec{F}_{ij} = -\vec{F}_{ji}$.

$$\sum_i \vec{F}_i^{(k)} = \frac{d}{dt} \left(\sum_i m_i \dot{\vec{r}}_i \right) = \frac{d}{dt} \vec{P} \quad : \quad \vec{P} = \sum_i m_i \vec{v}_i \quad (5)$$

Tehát a külső erők eredője megegyezik a rendszer impulzusváltozásával:

$$\vec{F}_e^{(k)} = \frac{d\vec{P}}{dt} \quad (6)$$

Ilyen rendszerben a pontok mozgását jellemezhetjük egy pont mozgásával.

$$M_t = \sum_i m_i \quad (7)$$

$$\vec{P} = M_t \frac{\sum_i m_i \vec{v}_i}{\sum_i m_i} = M_t \vec{v}_0 \quad (8)$$

$$\vec{v}_0 = \frac{\left(\sum_i m_i \dot{\vec{r}}_i \right)}{\sum_i m_i} \quad (9)$$

Amiből:

$$\vec{r}_0 = \vec{r}_{TKP} = \frac{\sum_i m_i \vec{r}_i}{\sum_i m_i} \quad (10)$$

Térjünk vissza az eredeti egyenleteinkhez:

$$\vec{r}_i \times / m_i \ddot{\vec{r}}_i = \vec{F}_i^{(k)} + \sum_j \vec{F}_{ij} \quad (11)$$

$$m_i (\vec{r}_i \times \ddot{\vec{r}}_i) = \vec{r}_i \times \vec{F}_i^{(k)} + \vec{r}_i \times \sum_j \vec{F}_{ij} \quad (12)$$

Ami megegyezik:

$$\frac{d\vec{N}_i}{dt} = \vec{M}_i^{(k)} + \sum_j (\vec{r}_i \times \vec{F}_{ij}) \quad (13)$$

Ahol $\vec{M}_i^{(k)}$ a külső erők forgatónyomatéka.

$$\frac{d}{dt} \sum_i \vec{N}_i = \sum_i \vec{M}_i^{(k)} + \sum_{ij} \vec{r}_i \times \vec{F}_{ij} \quad (14)$$

Newton III. szerint: $\vec{F}_{ij} = -\vec{F}_{ji}$

$$\sum_{ij} \vec{r}_i \times \vec{F}_{ji} = \vec{M}^* \quad (15)$$

$$-\sum_{ij} \vec{r}_i \times \vec{F}_{ji} = -\sum_{ij} \vec{r}_j \times \vec{F}_{ij} = \vec{M}^* \quad (16)$$

$$\vec{M}^* = \frac{1}{2} \sum_{ij} (\vec{r}_i - \vec{r}_j) \times \vec{F}_{ij} = 0 \quad (!) \quad (17)$$

Mivel centrális erőtérben $(\vec{r}_i - \vec{r}_j)$ párhuzamos \vec{f}_{ij} -vel, tehát keresztszorzatuk $\equiv 0$.

Tehát az impulzusmomentum-megváltozás, megegyezik a külső erők forgatónyomatékával.

$$\vec{N} = \sum_i \vec{r}_i \times m_i \vec{v}_i \quad (18)$$

Most megpróbáljuk felírni az impulzusmomentumot tömegközépponti rendszerből.

$$\begin{aligned} \vec{N} &= \sum_i \vec{r}_i \times m_i \vec{v}_i, \text{ ahol } \vec{r}_i = \vec{r}_0 + \vec{\varrho}_i \text{ és } \vec{v}_i = \vec{v}_0 + \dot{\vec{\varrho}}_i \\ \vec{N} &= \sum_i (\vec{r}_0 + \vec{\varrho}_i) \times m_i (\vec{v}_0 + \dot{\vec{\varrho}}_i) \end{aligned} \quad (19)$$

$$= \sum_i \left[m_i (\vec{r}_0 \times \vec{v}_0) + m_i (\vec{r}_0 \times \dot{\vec{\varrho}}_i) + m_i (\vec{\varrho}_i \times \vec{v}_0) + m_i (\vec{\varrho}_i \times \dot{\vec{\varrho}}_i) \right] \quad (20)$$

$$= m_t (\vec{r}_0 \times \vec{v}_0) + \vec{r}_0 \times \left(\sum_i m_i \dot{\vec{\varrho}}_i \right) + \left(\sum_i m_i \vec{\varrho}_i \right) \times \vec{v}_0 + \sum_i m_i (\vec{\varrho}_i \times \dot{\vec{\varrho}}_i) \quad (21)$$

Ahol

- $m_t (\vec{r}_0 \times \vec{v}_0) = \vec{N}_{TKP}$
- $\sum_i m_i \vec{\varrho}_i$, a tömegközépponti rendszer tömegközéppontja a $\vec{0}$
- $\sum_i m_i (\vec{\varrho}_i \times \dot{\vec{\varrho}}_i)$ pedig \vec{N}_s sajátimpulzusmomentum.

$\sum_i m_i (\vec{\varrho}_i \times \dot{\vec{\varrho}}_i) \rightarrow$ különleges tulajdonsága, hogy nem függ a koordinátarendszer eltolásától és elforgatásától sem, mivel csak a pont belső szerkezetére (?) jellemző.

$$\vec{N} = \vec{N}_{TKP} + \vec{N}_s \quad (22)$$

$$\frac{d}{dt} \vec{N}_i = \sum_i \vec{M}_i = \sum_i \vec{r}_i \times \vec{F}_i = \sum_i (\vec{r}_0 + \vec{\varrho}_i) \times \vec{F}_i \quad (23)$$

$$\frac{d}{dt} \left(m_t (\vec{r}_0 \times \vec{v}_0) + \sum_i m_i (\vec{\varrho}_i \times \dot{\vec{\varrho}}_i) \right) = \sum_i \vec{r}_0 \times \vec{F}_i + \sum_i \vec{\varrho}_i \times \vec{F}_i \quad (24)$$

$$m_t (\vec{r}_0 \times \vec{a}_0) + \sum_i \vec{\varrho}_i \times m_i \ddot{\vec{\varrho}}_i = \sum_i \vec{r}_0 \times \vec{F}_i + \sum_i \vec{\varrho}_i \times \vec{F}_i \quad (25)$$

Ahol:

- $m_t (\vec{r}_0 \times \vec{a}_0) = \vec{r}_0 \times (m_t \vec{a}_0)$
- $\sum_i \vec{r}_0 \times \vec{F}_i = \vec{r}_0 \times \sum_i \vec{F}_i = \vec{r}_0 \times (m_t \vec{a}_0)$

Így $\vec{r}_0 \times (m_t \vec{a}_0)$ mindkét oldalból levonható.

$$\frac{d}{dt} \vec{N}_{saját} = \sum_i \vec{M}_i \quad (26)$$

Ez akkor is működik, ha a tömegközépponti rendszer nem inerciarendszer, mivel a tehetetlenségi erőknek nincs forgatónyomatéka.

Ha újra visszatérünk az eredeti egyenletünkhöz:

$$\vec{v}_i \cdot / m_i \ddot{\vec{r}}_i = \vec{F}_i^{(k)} + \sum_j \vec{F}_{ij} \quad (27)$$

$$m_i \vec{v}_i \ddot{\vec{r}}_i = \vec{v}_i \vec{F}_i^{(k)} + \sum_j \vec{v}_i \vec{F}_{ij} = P_i^{(k)} + \sum_j \vec{v}_i \vec{F}_{ij} \quad (28)$$

Ahol $P_i^{(k)}$ a külső erők teljesítménye.

$$m_i \vec{v}_i \ddot{\vec{r}}_i \rightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m v_i^2 \right) \\ \frac{d}{dt} E_{kin} = P^{(k)} + \sum_i \sum_j \vec{v}_i \vec{F}_{ij} \quad (29)$$

Tegyük fel, hogy: Ha a belső és a külső erők is konzervatívak, akkor:

$$E = E_{kin} + \Phi + \sum_{i,j} \frac{1}{2} \Phi_{i,j} = \text{állandó} \quad (30)$$

Ahol $\sum_{i,j} \frac{1}{2} \Phi_{i,j}$ akkor nulla, ha \vec{F}_{ij} kényszererő.

Merev testnél az összes belső erőt kényszererőnek vehetjük.