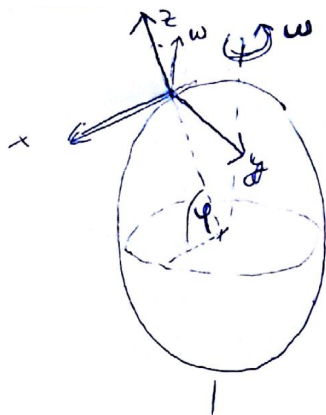


12.

Szabadesés a forgó Földön
Emelt mechanika szóbeli vizsga tételsor 2019.

Szabolcs Szepesi
forrás: Fizweb

January 2019



$$\vec{g} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -g \end{pmatrix} \text{ a felszín közelében, } \vec{\omega} = \begin{pmatrix} -\omega \cos(\varphi) \\ 0 \\ \omega \sin(\varphi) \end{pmatrix}, \vec{v} = \begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix}, \vec{a} = \begin{pmatrix} \ddot{x} \\ \ddot{y} \\ \ddot{z} \end{pmatrix}$$

A Coriolis-erőhöz kell $\vec{v} \times \vec{\omega}$ szorzat. A lényeg, hogy a szabadon eső testre nem hat centrifugális erő, csak a Coriolis-erő.

$$m\vec{a} = m(\vec{v} \times \vec{\omega}) \rightarrow \vec{a} = \vec{g} + 2(\vec{v} \times \vec{\omega}) \quad (1)$$

A fentieket behelyettesítve:

$$\begin{pmatrix} \ddot{x} \\ \ddot{y} \\ \ddot{z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -g \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -\omega \cos(\varphi) \\ 0 \\ \omega \sin(\varphi) \end{pmatrix} \quad (2)$$

$$\ddot{x} = 2\dot{y}\omega \sin(\varphi)$$

$$\ddot{y} = -2\omega\dot{z} \cos(\varphi) - 2\dot{x}\omega \sin(\varphi)$$

$$\ddot{z} = -g + 2\dot{y}\omega \cos(\varphi)$$

$$\text{Kezdőfeltétel: } \vec{v}(0) = 0$$

$$\ddot{y} = -2\omega\dot{z} \cos(\varphi) - 2\dot{x}\omega \sin(\varphi) \quad (3)$$

$$\ddot{y} = -2\omega(-g + 2\dot{y}\omega \cos(\varphi)) \cos(\varphi) - 2(2\dot{y}\omega \sin(\varphi))\omega \sin(\varphi) \quad (4)$$

$$\ddot{y} = 2\omega g - 4\omega^2 \dot{y} \cos^2(\varphi) - 4\dot{y}\omega^2 \sin^2(\varphi) \quad (5)$$

Amiből:

$$\ddot{y} = 2\omega g \cos(\varphi) - 4\omega^2 \dot{y} \quad (6)$$

$$\rightarrow \dot{y} = A \cos(2\omega t + \psi) + B \quad (7)$$

$$\ddot{y} = -A4\omega^2 \cos(2\omega t + \psi) \quad (8)$$

(6)-ba beírva (7)-et és (8)-at:

$$-A4\omega^2 \cos(2\omega t + \psi) = 2\omega g \cos(\varphi) - 4\omega^2 B - 4\omega^2 A \cos(2\omega t + \psi) \quad (9)$$

$$4\omega B = 2g \cos(\varphi) \quad (10)$$

$$B = \frac{g \cos(\varphi)}{2\omega} \quad (11)$$

$$\dot{y} = A \cos(2\omega t + \psi) + \frac{g \cos(\varphi)}{2\omega} \quad (12)$$

Tudjuk, hogy $\ddot{y} = -2\omega\dot{z} \cos(\varphi) - 2\dot{x}\omega \sin(\varphi) = 0$, $t = 0$ -ban. És azt is tudjuk, hogy $\vec{v}(0) = 0$, tehát $\dot{y}(0) = 0$

$$0 = A \cos(2\omega 0 + \psi) + \frac{g \cos(\varphi)}{2\omega} \quad (13)$$

$$A = -\frac{g \cos(\varphi)}{2\omega \cos(\psi)} = -\frac{g \cos(\varphi)}{2\omega} \quad \left| \psi \stackrel{!}{=} 0 \right. \quad (14)$$

$\dot{y} = \frac{\cos(\varphi)g}{2\omega} (1 - \cos(2\omega t))$, ahol, ha ωt nagyon kicsiny, ami azért van, mert ω kicsi, vagy nagyon rövid ideig tartott az esés, akkor

$$\cos(2\omega t) \approx 1 - \frac{(2\omega t)^2}{2} = 1 - 2\omega^2 t^2$$

$$\dot{y} = \frac{g \cos(\varphi)}{2\omega} (2\omega^2 t^2) = g \cos(\varphi) \omega t^2 \quad (15)$$

Ha $\dot{y}(0) = 0$ és $y(0) = 0$, akkor:

$$\int \dot{y} dt = y(t) + y(0) \quad (16)$$

$$y(t) = \frac{1}{3} g \cos(\varphi) \omega t^3 \quad (17)$$

Ebből: $z(t) = h - \frac{1}{2} g t^2$ és $x(t) = 0$