

1. Egyenesen deformációval, nyújtással, keresztmetszettel, összenyomással, nyújtással

Lineárisan közelítőleg, $F \propto \Delta l$, és $\Delta l \ll l$.

nyújtás során azt tapasztaljuk: $\frac{F}{A} = E \cdot \frac{\Delta l}{l}$

$\sigma := \frac{F}{A}$ feszültség

anyagra jellemző állandó, Young-modulus

$\frac{\Delta l}{l} := \epsilon$ deformáció

$\sigma = E \cdot \epsilon$, ez a Hooke-törvény.

Hátrélt összehúzódnak során az anyagok elvileg ugyanolyanul nyújtás során.

d az anyag vastagsága, $\frac{\Delta d}{d} = -\nu \frac{\Delta l}{l}$ $0 < \nu < 0,5$ ν : Poisson-rátó

Összenyomással hasonlóan elmondható.

$V = l d^2$ $V' = (l + \Delta l)(d + \Delta d)^2 = V + \Delta V$

$\Delta V = (l + \Delta l)(d^2 + 2d \Delta d + (\Delta d)^2) - l d^2$

$\Delta V = d^2 \Delta l + 2d l \Delta d$

$\frac{\Delta V}{V} = \frac{\Delta l}{l} + 2 \frac{\Delta d}{d}$

$\frac{\Delta d}{d} = -\nu \frac{\Delta l}{l}$

tényezőt kiemelve egyeztetve

$\frac{\Delta V}{V} = \frac{\Delta l}{l} (1 - 2\nu) = (1 - 2\nu) \frac{\sigma}{E}$

$\sigma = -3P$ P az összenyomás-feszültség

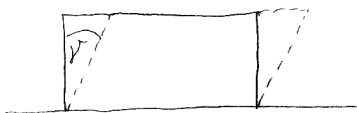
P mind 3 irányú erőt képvisel

$\frac{\Delta V}{V} = \frac{3(1-2\nu)}{E} P$

$P > 0$ ha összenyomás

$\frac{1}{K}$ kompressziómodulus

nyújtás

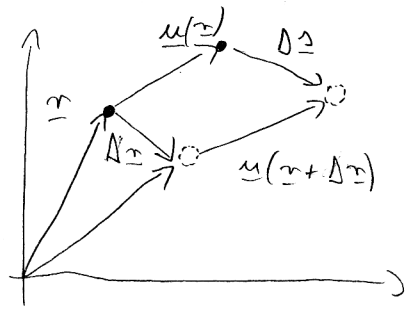


$\frac{F}{A} = \mu \cdot \gamma = \tau$ ← nyújtási feszültség

nyújtási modulus, ált. nem független

E -től és ν -től

2. deformació tensor bevetine



$$\Delta \underline{r} = \underline{r} + \Delta \underline{r} + \underline{u}(\underline{r} + \Delta \underline{r}) - \underline{u}(\underline{r}) - \underline{r} = \Delta \underline{r} + \underline{u}(\underline{r} + \Delta \underline{r}) - \underline{u}(\underline{r})$$

$$\Delta \underline{u} = \underline{u}(\underline{r} + \Delta \underline{r}) - \underline{u}(\underline{r}) = \Delta \underline{r} - \Delta \underline{r}$$

$$\Delta \underline{u} = \frac{d\underline{u}}{d\underline{r}} \Delta \underline{r} \quad \frac{d\underline{u}}{d\underline{r}} = \begin{pmatrix} \frac{du_1}{dx} & \frac{du_1}{dy} & \frac{du_1}{dz} \\ \frac{du_2}{dx} & \frac{du_2}{dy} & \frac{du_2}{dz} \\ \frac{du_3}{dx} & \frac{du_3}{dy} & \frac{du_3}{dz} \end{pmatrix} = \underline{\beta} \quad \beta_{ij} = \frac{du_i}{dx_j}$$

$\Delta \underline{u} = \underline{\beta} \Delta \underline{r}$
 ↑
 distorsió

Mi nagyobb személynél tudni $\frac{|\Delta \underline{r}| - |\underline{r}|}{|\underline{r}|} \approx$

$$\Delta \underline{r} = \Delta \underline{u} + \Delta \underline{r} = (\underline{\beta} + \underline{\epsilon}) \Delta \underline{r}$$

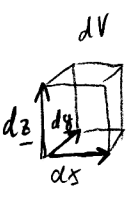
$$d\underline{s}_i = (\delta_{ij} + \beta_{ij}) d\underline{r}_j \quad \frac{|d\underline{s}| - |d\underline{r}|}{|d\underline{r}|} = \frac{\sqrt{(\delta_{ij} + \beta_{ij}) d\underline{r}_i (\delta_{ik} + \beta_{ik}) d\underline{r}_k} - |d\underline{r}|}{|d\underline{r}|}$$

$$\beta_{ik} \beta_{ij} \ll 1 \Rightarrow \beta_{ik} \beta_{ij} \approx 0$$

$$= \frac{\sqrt{(\delta_{ik} + \beta_{ki} + \beta_{ik} + \beta_{ik} \beta_{ij}) d\underline{r}_i d\underline{r}_k} - |d\underline{r}|}{|d\underline{r}|} = \sqrt{(\delta_{ik} + \beta_{ki} + \beta_{ik}) \frac{d\underline{r}_i d\underline{r}_k}{|d\underline{r}|^2}} - 1 =$$

$$= \sqrt{(\beta_{ki} + \beta_{ik}) \frac{d\underline{r}_i d\underline{r}_k}{|d\underline{r}|^2} + \frac{d\underline{r}_i d\underline{r}_i}{|d\underline{r}|^2}} - 1 = \frac{\beta_{ki} + \beta_{ik}}{2} \frac{d\underline{r}_i d\underline{r}_k}{|d\underline{r}|^2} + \frac{|\underline{d\underline{r}}| - |\underline{r}|}{|\underline{r}|} = \underline{\underline{\epsilon}}$$

ϵ_{ik} szimmetrikus mátrix, így $\frac{|d\underline{s}| - |d\underline{r}|}{|d\underline{r}|} = \underline{\underline{\epsilon}}$



$$d\underline{x}' = (1 + \beta) d\underline{x} = (1 + \beta_{11}, \beta_{21}, \beta_{31}) d\underline{x}$$

$$d\underline{y}' = (1 + \beta) d\underline{y} = (\beta_{12}, 1 + \beta_{22}, \beta_{32}) d\underline{y}$$

$$d\underline{z}' = (1 + \beta) d\underline{z} = (\beta_{13}, \beta_{23}, 1 + \beta_{33}) d\underline{z}$$

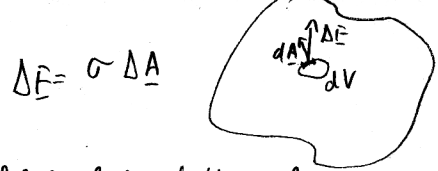
$\underline{\epsilon}$: deformáció tensor

$$dV' = \begin{vmatrix} 1 + \beta_{11} & \beta_{21} & \beta_{31} \\ \beta_{12} & 1 + \beta_{22} & \beta_{32} \\ \beta_{13} & \beta_{23} & 1 + \beta_{33} \end{vmatrix} \underbrace{dx dy dz}_{dV} \approx (1 + \beta_{11} + \beta_{22} + \beta_{33}) dV = dV + \text{Sp } \beta dV$$

$$\text{Sp } \beta = \text{Sp } \epsilon$$

$$\frac{dV' - dV}{dV} = \text{Sp } \epsilon$$

3. Tenszorok, kontinuummechanika



$$\underline{F} = \int_V \underline{f} dV + \int_A \underline{\sigma} dA$$

$\int_V \underline{f} dV$: helyi, terfogatnyi erő
 $\int_A \underline{\sigma} dA$: belső erő

$$\int_V \rho \frac{d^2 u}{dt^2} dV = \int_V \underline{f} dV + \int_A \underline{\sigma} dA$$

$$\underline{F} = m \cdot \underline{a} = \int_V \rho \frac{d^2 u}{dt^2} dV$$

$$\int_V \rho \frac{d^2 u}{dt^2} dV = \int_V \underline{f} dV + \int_V \text{div } \underline{\sigma} dV$$

$$\rho \frac{d^2 u}{dt^2} = \underline{f} + \text{div } \underline{\sigma}$$

$\sigma_{ij} = \sigma_{ji}$, helyi impulzusmomentum megmaradás

kontinuummechanika

$$\underline{L} = m (\underline{r} \times \underline{v})$$

$$(\text{div } \underline{\sigma})_i = \partial_j \sigma_{ij}$$

helyi impulzusmomentum $L_i = \int \rho \epsilon_{ijk} r_j v_k dV$

$$d_t L_i = \int \rho \epsilon_{ijk} d_t (r_j v_k) dV = \int \rho \epsilon_{ijk} r_j d_t v_k dV + \int \rho \epsilon_{ijk} v_k \underbrace{d_t r_j}_{v_j} dV$$

egyenülletlen

$$0 = d_t L_i = \int \epsilon_{ijk} (f_k + \partial_n \sigma_{kn}) r_j dV = \int \epsilon_{ijk} f_k r_j dV + \int \epsilon_{ijk} \partial_n (\sigma_{kn} r_j) dV - \int \epsilon_{ijk} \sigma_{kn} \partial_n r_j dV$$

$$\int \epsilon_{ijk} f_k r_j dV + \int \epsilon_{ijk} \sigma_{kn} r_j dA_n = \int \epsilon_{ijk} \sigma_{kj}$$

$\int \epsilon_{ijk} f_k r_j dV$: helyi erő forgatónyomatéka
 $\int \epsilon_{ijk} \sigma_{kn} r_j dA_n$: belső erő forgatónyomatéka

egyenülletlen $\epsilon_{ijk} \sigma_{kj} = 0 \Rightarrow \sigma$ szimmetrikus

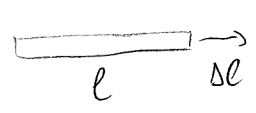
4. Általános Hooke-törvény, izotrop közegek rugalmas tulajdonságai

$\sigma = f(\epsilon, \dot{\epsilon}, t)$ egy közeg rugalmas, ha $\sigma(\epsilon)$ lineáris, vagyis $\sigma_{ij}(\epsilon) = \underbrace{\sigma_{ij}(0)}_0 + \left. \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial \epsilon_{kl}} \right|_0 \cdot \epsilon_{kl}$

$C_{ijkl} := \left. \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial \epsilon_{kl}} \right|_0 \Rightarrow C_{ijkl} = C_{jick} = C_{klij} \quad (1)$

egy $\sigma_{ij}(\epsilon) = C_{ijkl} \epsilon_{kl}$, ez az általános Hooke-törvény

energia



$F = EA \frac{\Delta l}{l} = \frac{EA}{l} \Delta l = D \Delta l \quad \frac{EA}{l} := D$

$w = \frac{1}{2} D (\Delta l)^2 = \frac{1}{2} \frac{EA}{l} (\Delta l)^2 = \frac{1}{2} EA \cdot l \cdot \left(\frac{\Delta l}{l}\right)^2 = \frac{1}{2} E V \epsilon^2$

$w = \frac{w}{V} = \frac{1}{2} E \epsilon^2 = \frac{1}{2} \sigma \epsilon$, általános esetben $w = \frac{1}{2} \sigma_{ij} \epsilon_{ij} =$

$= \frac{1}{2} C_{ijkl} \epsilon_{kl} \epsilon_{ij}$

$\frac{dw}{d\epsilon} = E \epsilon = \sigma$, általános esetben

$\sigma_{ij} = \frac{\partial w}{\partial \epsilon_{ij}}$

$\frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial \epsilon_{kl}} = C_{ijkl} = \frac{\partial^2 w}{\partial \epsilon_{ij} \partial \epsilon_{kl}}$

vagyis $C_{ijkl} = C_{klij} \quad (2)$

(1) & (2) \Rightarrow C-nél 21 független komponense van

izotrop anyagra C-nél csak 2 szabad komponense van, és ϵ -ből gyakorlatban 2 koordinátarendszer-független mennyiséget. λ és μ leggyakoribb olyanok, (Lamé-állandók)

hogyan $w = \mu (\sum \epsilon_{ij}^2) + \frac{\lambda}{2} (\sum \epsilon_{ii})^2$. $\lambda(C)$ és $\mu(C)$ függvényeket nem adtam meg.

$w = \mu \epsilon_{ij} \epsilon_{ij} + \frac{\lambda}{2} \epsilon_{ii} \epsilon_{ii} \Rightarrow \sigma_{kl} = \frac{\partial w}{\partial \epsilon_{kl}} = 2\mu \epsilon_{ij} \frac{\partial \epsilon_{ij}}{\partial \epsilon_{kl}} + \lambda \epsilon_{ii} \frac{\partial \epsilon_{ii}}{\partial \epsilon_{kl}}$

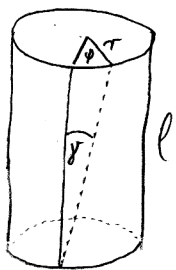
Mivel $\frac{\partial \epsilon_{mn}}{\partial \epsilon_{pq}} = \delta_{mq} \delta_{pn}$, ezért $\sigma_{kl} = 2\mu \epsilon_{kl} + \lambda \epsilon_{ii} \delta_{kl} \Rightarrow \sigma_{kl} = (2\mu + \lambda) \epsilon_{kl}$

$\sigma_{kl} = 2\mu \epsilon_{kl} + \frac{\lambda}{2\mu + \lambda} \sigma_{ii} \delta_{kl} \Rightarrow \epsilon_{kl} = \frac{\sigma_{kl}}{2\mu} - \frac{\lambda}{2\mu} \frac{\sigma_{ii} \delta_{kl}}{2\mu + \lambda} \cdot 1/E$

$\sigma := \begin{pmatrix} \sigma & 0 & 0 \\ 0 & \sigma & 0 \\ 0 & 0 & \sigma \end{pmatrix}$, vagyis egyenlő nagyságú. $\epsilon_{11} = \frac{\sigma}{2\mu} - \frac{\lambda}{2\mu} \frac{\sigma}{2\mu + \lambda} = \left(\frac{1}{2\mu} - \frac{\lambda}{2\mu} \frac{1}{2\mu + \lambda} \right) \sigma$

$\epsilon_{22} = \epsilon_{33} = -\frac{\lambda}{2\mu} \frac{\sigma}{2\mu + \lambda}$, például η Poisson-rátio: $\eta = -\frac{\epsilon_{22}}{\epsilon_{11}} = \frac{\frac{\lambda}{2\mu + 3\lambda}}{1 - \frac{\lambda}{2\mu + 3\lambda}}$

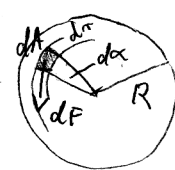
5. Csavarás, lehajlás, lihajlás



Csavarás: „periódikus határfeltételű nyírás”. Kis csavarásra $\phi = l \gamma \Rightarrow \gamma = \frac{\phi}{l}$

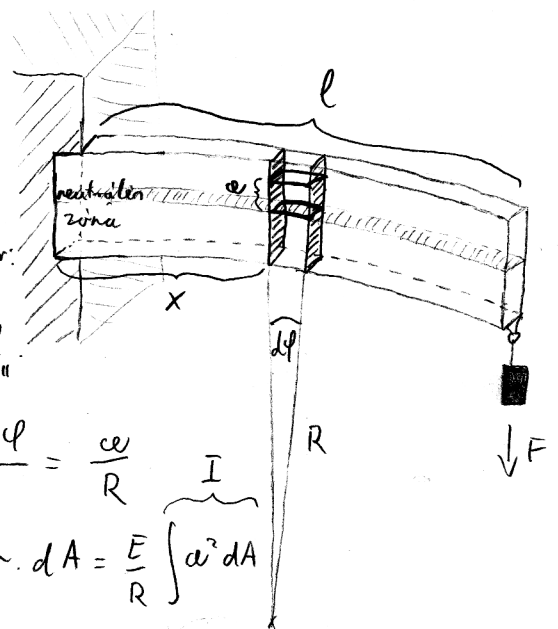
Nyírásnál $\frac{F}{A} = \mu \gamma = \tau$, his dA darabkára $dF = \mu \phi \frac{r}{l} dA$ erő hat.

Ebből $dM = \mu \phi \frac{r^2}{l} dA$, ezért $M = \int_0^{2\pi} \int_0^R \mu \phi \frac{r^2}{l} r dr d\alpha$



Az integrálást elvégezve: $M = 2\pi \phi \mu \frac{R^4}{4l}$

Lehajlás Egy homotén, állandó keresztmetszetű test raját súly vagy -jelen esetében - végére akasztott súly miatt lehajlik. A görbülését jellemző görbületi sugár:



$R = \frac{(1 + f''^2)^{3/2}}{f''}$ Ha lehajlás kicsi, $1 \gg f''^2$, így $R \approx \frac{1}{f''}$

A relatív megnyúlás: $\epsilon(\omega) = \frac{(R + \omega) d\phi - R d\phi}{R d\phi} = \frac{\omega}{R}$

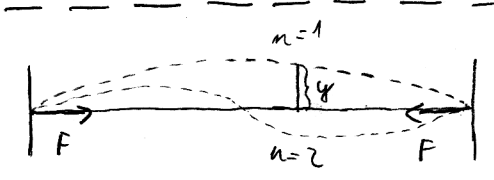
$\sigma = \epsilon \cdot E$ és $\int \sigma dA = F$. A jelzett felületre $M_\phi = \int \omega \cdot \sigma \cdot dA = \frac{E}{R} \int \omega^2 dA$

A jelzett felületre az M_ϕ belső forgatónyomatokhoz kívül M_ϕ „külső” forgatónyomatok is hat: $M_R = F(l-x)$. Így, mivel statikáról van szó, $F(l-x) = \frac{EI}{R} = EI f''$. Ennek megoldása:

$f(x) = \frac{F}{EI} \left(\frac{1}{2} l x^2 - \frac{1}{6} x^3 \right)$, így $f(l) = \frac{F}{EI} \frac{l^3}{3}$ (peremfeltételek: $f(0) = 0$ és $f'(0) = 0$)

Spec eset: atent téglalant, a ráfordított négyzet: $a \frac{a}{T}$ \leftarrow neutrálisnál $I = \int_T \omega^2 dA =$

$= \int_{-b/2}^{b/2} \int_{-a/2}^{a/2} x^2 dy dx = \int_{-b/2}^{b/2} x^2 a dx = a \left[\frac{x^3}{3} \right]_{-b/2}^{b/2} = ab^3/12$

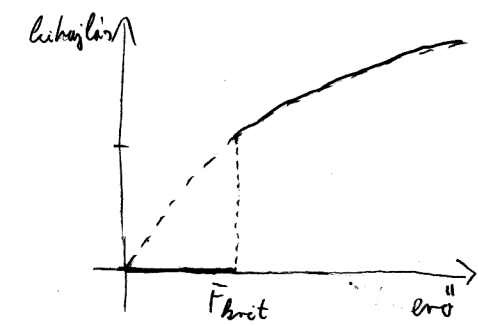


Lihajlás: $\frac{EI}{R} = -F \cdot y$ $R = \frac{1}{d^2 y / dx^2} \Rightarrow \frac{d^2 y}{dx^2} = -\frac{F}{EI} y$ megoldása: $y(x) = A \cdot \sin(kx)$,

határfeltételek: $y(0) = 0 \vee y(l) = 0 \Rightarrow A \sin(kl) = 0 \Rightarrow k = \frac{2n\pi}{l} = \sqrt{\frac{F}{EI}}$ Ebből

$F_n = EI \frac{n^2 \pi^2}{l^2}$, $F_{min} = EI \frac{\pi^2}{l^2}$. Ekkora erő hatására kezd

el először lihajlani, ezért nevezzük kritikus erőnek is



6. Hidrosztatika, Pascal törvény, Archimedes-törvény, forgó folyadék felhő, barometrikus

Sztatika, vagyis $\frac{d^2 u}{dt^2} = 0 = \text{div } \sigma + \underline{f}$ De mi σ ? magasságformula

Folyadékban ϵ értelmet venti: nem tudható, ki honnan jött, és nem vizsgálható a folyadék

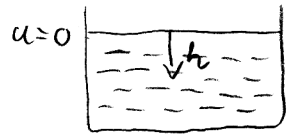
$d\underline{F} = \sigma \cdot d\underline{A}$ továbbra is, $\sigma = -p \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ feltétel nélkül, vagyis $|d\underline{F}|$ független $\frac{d\underline{A}}{dA}$ -tól

Ezt mondja Pascal, népiesen: az erő egyengetlenül továbbterjed (?)

Kehérségi erőterben $\underline{f} = \rho \cdot \underline{g} = -\rho \text{ grad } u$. $\sigma = -p \underline{E} \Rightarrow \text{div } \sigma = -\text{grad } p$, első egyenletből

$\text{div } \sigma + \underline{f} = 0 = -\text{grad } p - \rho \text{ grad } u$ és $\rho = \text{áll} \Rightarrow \text{grad}(p + \rho u) = 0 \Rightarrow p + \rho u = 0$,

vagyis a víz felülete vízszintes. Ehből $p = \rho g h$.



Testre ható felhajtóerő: $\underline{F} = \int \sigma d\underline{A} = \int_V \text{div } \sigma dV = -\int_V \underline{f} dV = -\rho g V$,

vagyis $\underline{F} = -\rho g V$, Archimedes-törvény. Népiesen: minden test annyit veszít

súlyából, amennyi az általa elfoglalt folyadék súlya (ha az körülré a testet.)

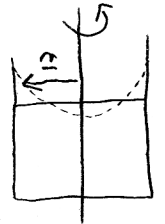
Forgó folyadék felhő:

$$\underline{f} = \rho \underline{g} + \sigma \text{ grad } u = -\rho \text{ grad } \left[g z - \frac{1}{2} \omega^2 (x^2 + y^2) \right]$$

u

$p = \text{áll} \Leftrightarrow u = \text{áll}$
 $u = -M/g$

$$z = \frac{1}{2} \frac{\omega^2}{g} (x^2 + y^2) - \frac{p}{\rho g}$$



Barometrikus magasságformula (gázokban)

$\text{grad } p + \rho \text{ grad } u = 0$, vízszintes irányokban p és u állandó

$$\frac{dp}{dz} + \rho \frac{du}{dz} = 0 \quad u = gz, \quad \rho = \frac{M p}{RT}$$

$$dp + \frac{M p}{RT} du = 0$$

$$\ln p + \frac{M p}{RT} = \ln p_0 \Rightarrow p = p_0 \cdot e^{-\frac{M u}{RT}} = p_0 \cdot e^{-\frac{M g z}{RT}}$$

7. felületi feszültség, görbületi nyomás, kapilláris emelkedés

lemezletti tapantást azt mondja, $F \sim l$, ekkor $F := 2 \alpha l$.

$$dW = F ds = 2 \alpha l dl \quad 2l \cdot dl = A \text{ (mindkét oldali felszín)}$$

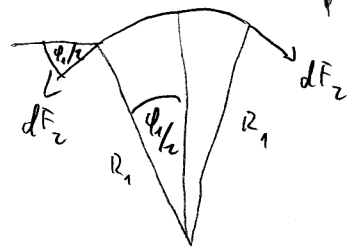
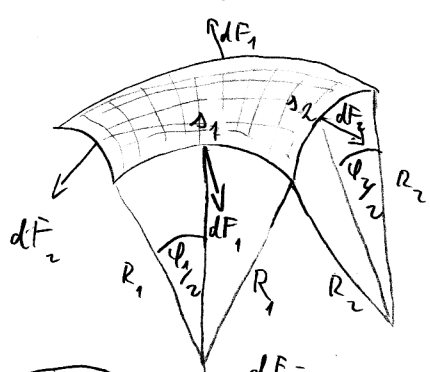
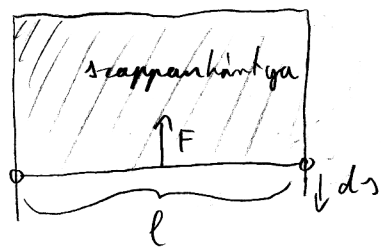
$$\frac{dW}{dl} = \alpha \quad \alpha: \text{felületi feszültség.}$$

Görbületi nyomás: az ábra szerint elrendelésben $dF_{1,2} = \alpha s_{1,2}$

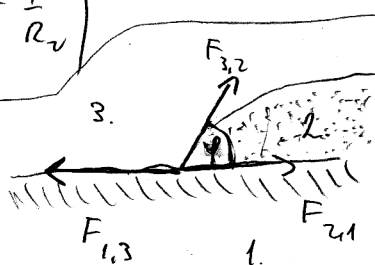
$$dF_{er} = 2 dF_2 \sin(\varphi_1/2) + 2 dF_1 \sin(\varphi_2/2) \quad \text{vagy } \varphi_{1,2} \approx \varphi_{1,2}$$

$$dF_{er} = \alpha (\varphi_1 s_2 + \varphi_2 s_1) = \alpha \left(\frac{\varphi_1}{r_1} + \frac{\varphi_2}{r_2} \right) s_1 s_2 = \alpha dA$$

$$\frac{dF}{dA} = p = \alpha \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right)$$



Nedvezítés:



$$F_{1,3} = F_{1,2} + \cos(\varphi) F_{2,3} \Rightarrow F_{1,3} - F_{1,2} = (\cos \varphi) F_{2,3}$$

$$\alpha_{1,3} - \alpha_{1,2} = (\cos \varphi) \alpha_{2,3}$$

$\alpha(T)$, egy nem biztos, hogy \exists megoldás.

Kapilláris emelkedés magyarázata

• energiamegmaradás alapján

$$E(h) = \pi^2 h \rho g \frac{h}{2} \quad \text{helyzeti energia}$$

$$E(\alpha) = F \cdot s = (\alpha_{f,i} - \alpha_{i,l}) 2\pi h \quad \text{felületi-feszültség energia}$$

$$E_{össz} = E(h) + E(\alpha) \quad \text{legyen minimális!}$$

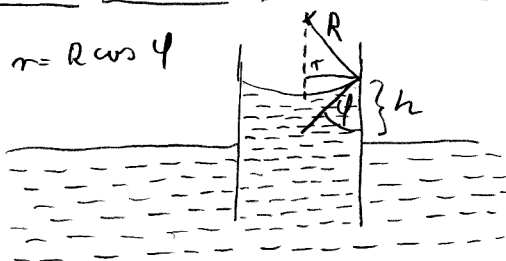
$$\frac{dE_{össz}}{dh} = \pi^2 h \rho g + 2\pi (\alpha_{f,i} - \alpha_{i,l}) = 0$$

$$h = 2 \frac{\alpha_{i,l} - \alpha_{f,i}}{\rho g} = 2 \frac{\alpha_{fl} \cos \varphi}{\rho g r} = 2 \frac{\alpha_{fl}}{\rho g R}$$

• görbületi nyomás segítségével

$$p_g = 2 \frac{\alpha_{fl}}{R} \quad \text{ezt fordítottan a hidrosztatikai } p_h = \rho h g \quad \text{nyomással: } \rho h g = 2 \frac{\alpha_{fl}}{R}$$

$$\text{melyből } h = 2 \frac{\alpha_{fl}}{R \rho g}$$



8. Ideális folyadék áramlása, Bernoulli-törvény és alkalmazása



$$dm_1 = dm_2$$

$$A_1 v_1 dt = A_2 v_2 dt \Rightarrow A_1 v_1 = A_2 v_2 \text{ kontinuitási egyenlet}$$

$$\text{Egyetemenként nyelven: } \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_A \underline{v} \rho dA = 0 = \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_V \text{div}(\rho \underline{v}) dV \quad \neq v\text{-re}$$

Bernoulli törvény id. gárra és folyadékra $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \underline{v}) = 0$ $\frac{\partial \rho}{\partial t} = |\text{grad} \rho| = 0$ mert folyadék

$$\text{div} \underline{v} = 0$$

Munkatétel alapján

$$\frac{1}{2} \Delta m_1 v_1^2 - \frac{1}{2} \Delta m v^2 = \Delta E_{kin} = p_1 A_1 v_1 dt - p_2 A_2 v_2 dt + \Delta m U_1 - \Delta m U_2 + \Delta W_G$$

$$\frac{1}{2} \Delta m v_1^2 + \Delta m U_1 + p_1 A_1 v_1 dt - \Delta E_G = \frac{1}{2} \Delta m v_2^2 + \Delta m U_2 + p_2 A_2 v_2 dt \quad Q = \Delta E_G + \Delta W$$

\uparrow legyen 0, adiabatikus

$$\frac{1}{2} \Delta m v_1^2 + \Delta m U_1 + p_1 \frac{\Delta m}{\rho_1} + \Delta m l_1 = \frac{1}{2} \Delta m v_2^2 + \Delta m U_2 + \frac{\Delta m}{\rho_2} p_2 + \Delta m l_2$$

$$\frac{1}{2} v_1^2 + U_1 + \frac{p_1}{\rho_1} + l_1 = \frac{1}{2} v_2^2 + U_2 + \frac{p_2}{\rho_2} + l_2$$

$$\frac{\Delta E_G}{\Delta m} = l_2 - l_1$$

ideális gárra $l = \frac{f}{2} \frac{1}{M} RT$ ha ideális folyadék, $l_1 = l_2 \Rightarrow \frac{1}{2} v^2 + U + \frac{p}{\rho} = \text{all}$

$$k = \frac{c_p}{c_v} = \frac{\frac{f+2}{2} nRT}{\frac{f}{2} nRT} \Rightarrow \frac{f}{2} = \frac{1}{k-1}$$

$$l = \frac{1}{k-1} \frac{n}{m} RT = \frac{1}{k-1} \frac{pV}{m} = \frac{1}{k-1} \frac{p}{\rho}$$

továbbá $\rho v^k = \text{all} = \rho \left(\frac{m}{\rho}\right)^k = \text{all}$ mivel $m = \text{all}$ $\rho \rho^{-k} = \text{all}$

tehát gárra $\frac{1}{2} v^2 + U + \frac{p}{\rho} \left(1 + \frac{1}{k-1}\right) = \text{all}$ és $\rho \rho^{-k} = \text{all}$.

①

Legyen a szó kicsi! Ekkor $du = 0$, a kontinuitás miatt $d(A \rho v) = 0 \Rightarrow \frac{dA}{A} + \frac{d\rho}{\rho} + \frac{dv}{v} = 0$

$$d\left(\frac{1}{2} v^2 + \frac{k}{k-1} \frac{p}{\rho}\right) = 0 = v dv + \frac{k}{k-1} \left(\frac{1}{\rho} \frac{d\rho}{d\rho} + \rho \frac{-1}{\rho^2} \frac{d\rho}{d\rho}\right) d\rho \quad \frac{d\rho}{d\rho} = c^2 \quad \rho = \text{all} \cdot \rho^k$$

$$0 = v dv + \frac{k}{k-1} \left(c^2 - \frac{\rho}{\rho}\right) \frac{d\rho}{\rho} = v dv + c^2 \frac{d\rho}{\rho} \stackrel{\text{①}}{=} v dv - c^2 \left(\frac{dA}{A} + \frac{dv}{v}\right) \quad \frac{d\rho}{d\rho} = \text{all} \cdot k \cdot \rho^{k-1}$$

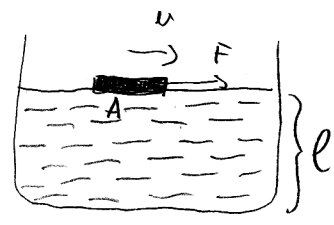
$$\frac{d\rho}{d\rho} = \frac{\rho^k}{\rho}$$

$$\frac{dA}{A} = \frac{v}{c^2} dv - \frac{dv}{v} = \frac{dv}{v} \left(\frac{v^2}{c^2} - 1\right) \quad dv = \frac{\frac{dA}{A} v}{\frac{v^2}{c^2} - 1}$$

$$dv > 0 \text{ ha } \begin{cases} dA > 0 \wedge v > c \\ dA < 0 \wedge v < c \end{cases}$$

9. Szivócső folyadék, feszültség tenzor alakja, áramlás csőben

ideális folyadékra $\sigma = -p \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, amikor nincs szivócső.



Ha van: $F \sim v$ úgy, hogy $F = \eta \frac{A v}{l} \Rightarrow \frac{F}{A} = \eta \frac{v}{l}$, ateljes l-re

Vélemény nézetekbe felbontva a folyadékot, $\frac{F}{A} = \tau = \eta \frac{dv_x}{dy}$

Most már σ függvénye $\dot{\epsilon}$ -nak, de csak lineárisra: $\sigma = \sigma_0 + C \dot{\epsilon}$

C réggintéseten $\sigma_0 = -p E$
 σ' szimmetrikus (impulzusnyomaték tétel)

$\epsilon_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$ ebből deriválással: $\dot{\epsilon}_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_i}{\partial x_j} + \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \right)$

rugalmasságtanban $\sigma_{ij} = 2\mu \epsilon_{ij} + \lambda \epsilon_{kk} \delta_{ij}$

analógiával $\sigma'_{ij} = 2\eta \dot{\epsilon}_{ij} + \eta' \dot{\epsilon}_{kk} \delta_{ij} \Rightarrow \sigma'_{kk} = \dot{\epsilon}_{ij} (2\eta + 3\eta') := -3p'$

p' : szivócső nyomás. $p' = -\rho \dot{\epsilon}_{kk} = -\rho \operatorname{div} v$

$p=0$ ha a folyadék önmennyiség hatatlan, de val önmennyiség határa is $\Rightarrow \rho \approx 0$ tapantolat

$\sigma_{ij} = -p \delta_{ij} + 2\eta \left(\dot{\epsilon}_{ij} - \dot{\epsilon}_{kk} \frac{\delta_{ij}}{3} \right)$

Eredetileg $\rho \frac{d^2 u}{dt^2} = f + \operatorname{div} \sigma \approx \rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = f + \operatorname{div} \sigma \equiv \rho \frac{dv}{dt} = f + \operatorname{div} \sigma$ mert $\frac{du}{dx} \approx 0$,

most már ezt a közelítést nem tehetjük.

az elmozdulás eigenképe

$\frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dt} + \frac{dv}{dx_j} \frac{dx_j}{dt} = \frac{dv}{dt} + \left(v_j \frac{\partial}{\partial x_j} \right) v \equiv \frac{dv}{dt} + (v \nabla) v$ vagyis $\rho \left[\frac{dv}{dt} + (v \nabla) v \right] = f + \operatorname{div} \sigma$

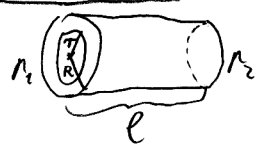
$\sigma = -pE + \sigma'$ $\operatorname{div} \sigma = -\operatorname{grad} p + \operatorname{div} \sigma'$ $\sigma'_{ij} = 2\eta \dot{\epsilon}_{ij} + \eta' \dot{\epsilon}_{kk} \delta_{ij}$

$(\operatorname{div} \sigma')_i = \frac{\partial}{\partial x_j} \sigma'_{ij} = \eta \left(\frac{\partial^2 v_i}{\partial x_j \partial x_j} + \frac{\partial^2 v_j}{\partial x_j \partial x_i} \right) + \eta' \frac{\partial^2 v_k}{\partial x_j \partial x_k} \delta_{ij} = \eta \frac{\partial^2 v_i}{\partial x_j \partial x_j} + (\eta + \eta') \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial v_k}{\partial x_k} \right)$

$\rho \left[\frac{dv}{dt} + (v \nabla) v \right] = f - \operatorname{grad} p + \eta \Delta v + (\eta + \eta') \nabla (\nabla \cdot v)$ Navier Stokes egyenlet, $\nabla \cdot v = 0$ ha önmennyiség hatatlan

Csőben lineárisan áramló ideális folyadék

$\int \sigma df = 2\pi r l \eta \frac{dv}{dt} + p_1 r^2 \sigma - p_2 r^2 \sigma = 0$



$\rho \left[\frac{dv}{dt} + (v \nabla) v \right] = f + \operatorname{div} \sigma \Rightarrow \operatorname{div} \sigma = 0$
 $\int_r \operatorname{div} \sigma dv = 0$

$\frac{dv}{dr} = \frac{r}{2\eta} (p_2 - p_1)$

$v(r) = v_0 + \frac{r^2}{4\eta} (p_2 - p_1)$ $v(R) = 0$ (pl F_{e1} , de u nem jó)

$v(r) = \frac{p_2 - p_1}{4\eta} (R^2 - r^2)$

10. hangy terjedési gáiban, hullámegyenlet

$$\rho \left[\frac{\partial \underline{u}}{\partial t} + (\underline{u} \cdot \nabla) \underline{u} \right] = \underline{f} - \text{grad } p + \underbrace{\rho \Delta \underline{u}}_0 + \underbrace{(\rho + \rho') \nabla(p \cdot \underline{u})}_0$$

$\rho_0 \ll \rho \ll 1$

$$\rho = \rho_0 + \delta \rho, \quad p = p_0 + \delta p$$

$$\rho_0 \frac{d \underline{u}}{dt} = - \nabla p_0$$

$$\frac{d}{dt} \delta p + \rho_0 \nabla \cdot \underline{u} = 0$$

$$\frac{d \rho}{dt} + \nabla(\rho \underline{u}) = 0$$

$$\textcircled{1} \wedge \textcircled{3} \Rightarrow \rho_0 \frac{d \underline{u}}{dt} = -c^2 \nabla \delta p \Rightarrow \rho_0 \nabla \frac{d \underline{u}}{dt} = -c^2 \Delta \delta p$$

$$\frac{d^2}{dt^2} \delta p - c^2 \Delta \delta p = 0$$

$$\frac{d}{dt} \textcircled{2} \Rightarrow \frac{d^2}{dt^2} \delta p + \rho_0 \nabla \cdot \frac{d \underline{u}}{dt} = 0$$

$$\nabla \textcircled{2} \quad \nabla \frac{d}{dt} \delta p + \rho_0 \nabla(\nabla \cdot \underline{u}) = 0$$

$$\frac{d}{dt} \textcircled{1} \wedge \textcircled{3} \quad \rho_0 \frac{d^2 \underline{u}}{dt^2} = -c^2 \nabla \frac{d}{dt} \delta p$$

$$\nabla \times (\nabla \times \underline{u}) = 0 = \nabla(\nabla \cdot \underline{u}) - \Delta \underline{u}$$

↑
mentörvegyenlőség

$$\rho_0 \Delta \underline{u} - \frac{\rho_0}{c^2} \frac{d^2 \underline{u}}{dt^2} = 0$$

$$c^2 \Delta \underline{u} - \frac{d^2 \underline{u}}{dt^2} = 0$$

Ezek megoldásai:
 síkhullám: $\phi(x, t) = A \cos(kx - ct + \phi_0)$
 gömbhullám: $\phi(r, t) = A \cos(kr - ct + \phi_0)$

de egyébként bármilyen periodikus jö, ilyen alakban: $f(x \pm ct) = \phi(x, t)$

hanghullám terjedési sebessége

• adiabatikus: $pV^\kappa = \text{állandó} \Rightarrow p \rho^{-\kappa} = \text{állandó} = p_0 \rho_0^{-\kappa} \Rightarrow p = \frac{p_0}{\rho_0^\kappa} \rho^\kappa$

$$c^2 = \left. \frac{dp}{d\rho} \right|_{s_0} = \frac{p_0}{\rho_0^\kappa} \kappa \rho^{\kappa-1} \Big|_{s_0} = \frac{p_0 \kappa}{\rho_0} = \kappa \frac{p_0}{\rho_0} = \kappa \frac{RT}{M}$$

$$\frac{dp}{d\rho} = \frac{p_0}{\rho_0^\kappa} \kappa \rho^{\kappa-1} \quad p = \frac{p_0 RT}{M}$$

jö közelítés, ha $\omega \rightarrow \infty$

• izoterm

$$\frac{p}{\rho} = \frac{p_0}{\rho_0} \quad \frac{dp}{d\rho} = \frac{p_0}{\rho_0} = \frac{RT_0}{M}$$

$$c^2 = \left. \frac{dp}{d\rho} \right|_{s_0} = \frac{RT_0}{M}$$

jö közelítés, ha $\omega \rightarrow 0$

11. Rengalmaz hullámok terjedése

$$\rho \frac{d^2 \underline{u}}{dt^2} = \underline{f} + \text{div } \underline{\sigma} \quad \sigma_{\alpha\beta} = 2\mu \epsilon_{\alpha\beta} + d \epsilon_{\alpha\beta} \delta_{\alpha\beta} = \mu (\partial_\alpha u_\beta + \partial_\beta u_\alpha) + d \delta_{\alpha\beta} \partial_\gamma u_\gamma$$

" 0 mont nises kintse evö"

$$\partial_\alpha \sigma_{\alpha\beta} = \mu (\partial_\alpha \partial_\alpha u_\beta + \partial_\alpha^2 u_\beta) + d \partial_\alpha \delta_{\alpha\beta} \partial_\gamma u_\gamma$$

$$\rho \frac{d^2 \underline{u}}{dt^2} = \mu [\nabla(\nabla \cdot \underline{u}) + \Delta \underline{u}] + d \nabla(\nabla \cdot \underline{u}) = \mu \Delta \underline{u} + (\mu + d) \nabla(\nabla \cdot \underline{u}) \quad \text{Ez megismert hullámegyenlet}$$

$$\rho \frac{d^2}{dt^2} \nabla \cdot \underline{u} = (2\mu + d) \Delta(\nabla \cdot \underline{u}) \quad \leftarrow \nabla \cdot$$

$$\rho \frac{d^2}{dt^2} (\nabla \times \underline{u}) = \mu \Delta(\nabla \times \underline{u}) \quad \nabla \times$$

hullámegyenlet $\nabla \cdot \underline{u}$ -ra

hullámegyenlet $\nabla \times \underline{u}$ -ra

$\underline{u} = \underline{u}_{\text{div}} + \underline{u}_{\text{rot}}$, a kitérés teret rotáció és divergenciamentes terelre bonthatjuk fel

$$\text{div } \underline{u}_{\text{rot}} = 0 \Rightarrow \text{div } \underline{u} = \text{div } \underline{u}_{\text{div}}$$

$$\text{rot } \underline{u}_{\text{div}} = 0 \Rightarrow \text{rot } \underline{u} = \text{rot } \underline{u}_{\text{rot}}$$

$$\rho \frac{d^2 \underline{u}_{\text{rot}}}{dt^2} - \frac{\mu}{\rho} \Delta \underline{u}_{\text{rot}} = 0$$

$$\underline{u}_{\text{rot}} = \underline{A}_{\text{rot}} e^{i(\underline{k} \cdot \underline{r} - \omega t)} \quad \text{alabban} \\ \text{keresem a megoldást}$$

$$(-i\omega)^2 - \frac{\mu}{\rho} (i\underline{k})^2 = 0$$

$$\omega^2 = \frac{\mu}{\rho} k^2$$

$$\nabla \cdot \underline{u}_{\text{rot}} = 0$$

$$i\underline{k} \cdot \underline{A}_{\text{rot}} = 0$$

$$\underline{k} \perp \underline{A}_{\text{rot}}$$

transzverzális hullám

$$c^2 = \frac{\mu}{\rho}$$

$$\rho \frac{d^2}{dt^2} \nabla \cdot \underline{u}_{\text{div}} = (2\mu + d) \Delta(\nabla \cdot \underline{u}_{\text{div}})$$

$$\nabla \cdot \left(\rho \frac{d^2}{dt^2} \underline{u}_{\text{div}} - (2\mu + d) \Delta \underline{u}_{\text{div}} \right) = 0$$

$$\nabla \times \left(\rho \frac{d^2}{dt^2} \underline{u}_{\text{div}} - (2\mu + d) \Delta \underline{u}_{\text{div}} \right) = 0$$

azonosan $\rho \frac{d^2 \underline{u}_{\text{div}}}{dt^2} = \mu \Delta \underline{u}_{\text{div}}$ Ez megismert
hullámegyenlet
 \underline{u} -ra

$\rho \frac{d^2 \underline{u}_{\text{div}}}{dt^2} = (2\mu + d) \Delta \underline{u}_{\text{div}}$

$$\frac{d^2}{dt^2} \underline{u}_{\text{div}} - \frac{\mu + 2d}{\rho} \Delta \underline{u}_{\text{div}} = 0 \quad \underline{u}_{\text{div}} = \underline{A}_{\text{div}} e^{i(\underline{k} \cdot \underline{r} - \omega t)}$$

$$(-i\omega)^2 - \frac{\mu + 2d}{\rho} (i\underline{k})^2 = 0$$

$$\omega^2 = \frac{\mu + 2d}{\rho} k^2$$

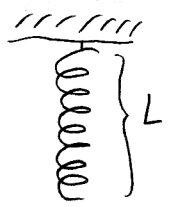
$$\nabla \times \underline{u}_{\text{div}} = 0$$

$$i\underline{k} \times \underline{A}_{\text{div}} = 0$$

$$c^2 = \frac{d + 2\mu}{\rho}$$

longitudinális hullám

12. Lejzített rugó



$\rho \frac{d^2 u}{dt^2} = \underline{f} + \text{div } \underline{\sigma}$ legyen most 1D, kúrió erővel

$\rho \frac{d^2 u}{dt^2} = \rho g + \frac{d\sigma}{dx}$ $\underline{\sigma} = E \cdot \underline{\epsilon} \Rightarrow \sigma = E \frac{du}{dx}$

$\rho \frac{d^2 u}{dt^2} = \rho g + E \frac{d^2 u}{dx^2}$

$u(x,t) = u_{\infty}(x) + u'(x,t)$

$u_{\infty}(x)$ partikuláris, $t = \text{dél}$ megoldás $\rightarrow \rho g + E \frac{d^2 u_{\infty}}{dx^2}$ $u_{\infty}(x) = a + bx - \frac{\rho g}{2E} x^2$

$u_{\infty}(0) = 0 \Rightarrow a = 0$

$u'(x,t)$ homogén megoldás

$\sigma(L) = 0 = E \frac{du_{\infty}}{dx} \Big|_L = b - \frac{\rho g}{E} L$

↓

$\rho \frac{d^2 u'}{dt^2} = E \frac{d^2 u'}{dx^2}$ $\frac{\rho}{E} = \frac{1}{c^2}$

$b = \frac{\rho g}{E} L$

$\frac{d^2 u'}{dt^2} = c^2 \frac{d^2 u'}{dx^2}$ hullámegyenlet $u' = f(x-ct)$

$u_{\infty} = \frac{\rho g}{E} \left(Lx - \frac{x^2}{2} \right)$

$u'(x,t) \rightarrow u'(x,0) := 0 = f(x)$ $0 \leq x \leq L$

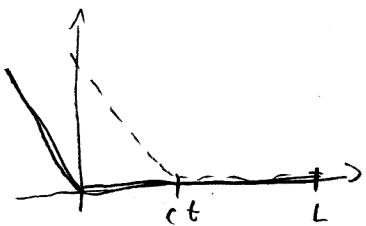
ha $t \geq 0 \Rightarrow \sigma(0,t) = 0$ $\frac{du}{dx}(0,t) = \underbrace{\frac{du_{\infty}}{dx}(0,t)}_{\frac{\rho g L}{E}} + \frac{du'}{dx}(0,t) = 0$

$\frac{du'}{dx}(0,t) = 0 f(0-ct) = -\frac{\rho g L}{E}$

$0 f(0-ct) = -\frac{\rho g L}{E} \quad x \leq 0$

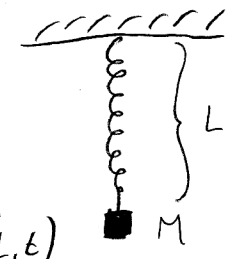
$0 f(x) = -\frac{\rho g L}{E} \quad x \leq 0$

$f(x) = \begin{cases} -\frac{\rho g L}{E} x & x \leq 0 \\ 0 & 0 \leq x \leq L \end{cases}$



13. Veges tömeget rugóbil és a vegére kötött tömegetől álló rendszer mozgási

$\rho \frac{d^2 u}{dt^2} = \underline{f} + \text{div } \underline{\sigma}$ legyen 1D \rightarrow probléma, gravitációban



$\rho \frac{d^2 u}{dt^2} = \rho g + E \frac{d^2 u}{dx^2}$ $u(0,t) = 0$

határfeltétel $\rightarrow M \frac{d^2 u}{dt^2}(L,t) = Mg - A\sigma(L,t) = Mg - AE \frac{du}{dx}(L,t)$

$u(x,t) = u_{\infty}(x,0) + u'(x,t)$
partikuláris homogén

partikuláris: $\rho g + E \frac{d^2 u_{\infty}}{dx^2} = 0$

$u_{\infty}(x) = a + bx - \frac{\rho g}{2E} x^2$

$u_{\infty}(0) = 0 \quad a = 0$

br.: $0 = Mg - AE \frac{du_{\infty}}{dx}(L,0)$

homogén: $\rho \frac{d^2 u'}{dt^2} = E \frac{d^2 u'}{dx^2}$ (1)

$u'(0,t) = 0 \Rightarrow \varphi' = 0$

$M \frac{d^2 u'}{dt^2} = -AE \frac{du'}{dx}(L,t)$ (3)

$\left. \frac{du_{\infty}}{dx} \right|_{L,0} = \frac{Mg}{AE} = b - \frac{\rho g}{E} L$

hessé a megoldást ilyen alakban

$u' = B \sin(\omega t + \varphi) \cos(kx + \varphi')$

$u_{\infty}(x) = \left(\frac{Mg}{AE} + \frac{\rho g}{E} L \right) x - \frac{\rho g}{2E} x^2$

(1) $-\rho \omega^2 = -E k^2 \quad \omega^2 = \frac{E}{\rho} k^2 \quad c^2 := \frac{E}{\rho}$

(2) $-M \omega^2 B \sin(\omega t + \varphi) \cos(kL) = -AE \cos(kL)$

$m = \rho AL$
 $\frac{\rho}{E} L^2 \omega^2 = \frac{\rho AL}{M + \frac{m}{3}}$
 $\omega^2 = \frac{EA/L}{M + \frac{m}{3}} \quad EA/L = 0 \quad \omega^2 = \frac{0}{M + \frac{m}{3}}$

$M \omega^2 = AE k \text{ctg}(kL)$

$M \frac{E}{\rho} k^2 = EA k \text{ctg}(kL)$

$\text{ctg}(kL) = \frac{Mk}{\rho AL} L$

$\rho AL = m$
 $kL := \eta$

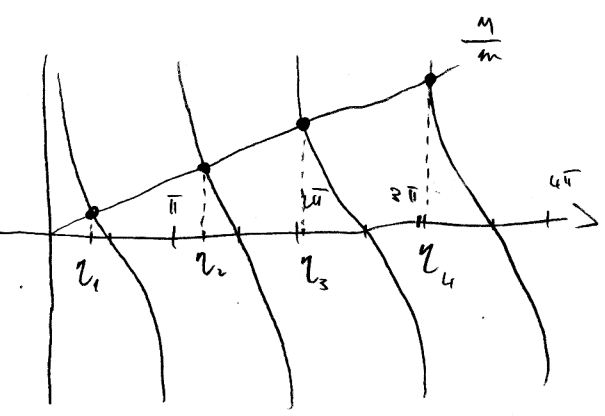
$\frac{M}{m} \eta = \text{ctg}(\eta) \Rightarrow \eta_n \Rightarrow k_n \Rightarrow \omega_n$

$u'_n = B_n \sin(\omega_n t + \varphi_n) \cos(k_n x + \varphi'_n)$

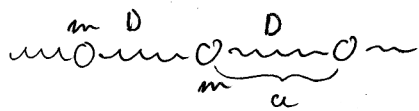
$u' = \sum_n u'_n \quad n=1$ a legdominánsabb a rezonálás miatt

nee: $\frac{M}{m} \gg 1 \Rightarrow \eta \ll 1 \quad \text{ctg} \eta \approx \frac{1}{\eta} - \frac{\eta}{3}$

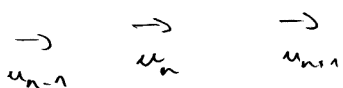
$\frac{M}{m} \eta = \frac{1}{\eta} - \frac{\eta}{3} \Rightarrow \eta^2 = \frac{m}{M + \frac{m}{3}} = k^2 L^2 = \frac{\rho}{E} \omega^2 L^2$



14. A kontinuum elmélet határai, deformáció terjedése diszkrét rendszerében



$$m \ddot{u}_n = -D(u_n - u_{n-1}) - D(u_n - u_{n+1})$$



$$m \ddot{u}_n = D(u_{n-1} + u_{n+1} - 2u_n) \quad \omega_0^2 = \frac{D}{m}$$

$$c := \omega_0 a$$

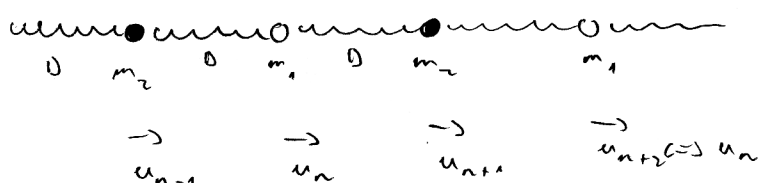
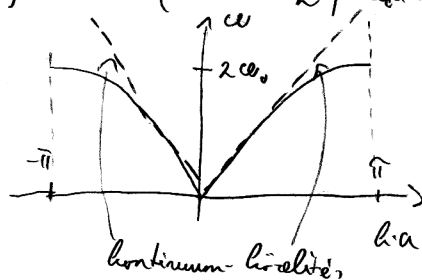
$$\ddot{u}_n = \omega_0^2 a \frac{u_{n+1} - u_n}{a} - \frac{u_n - u_{n-1}}{a} \approx \omega_0^2 a^2 \frac{d^2 u}{dx^2}$$

$$\ddot{u}_n = c^2 \frac{d^2 u}{dx^2} \quad \text{hullámegyenlet} \rightarrow \omega = \pm c k$$

Ha a körleletört nem tervül megy, de keresünk a megoldást $u_n = A e^{i(kna - \omega t)}$ alakban,

$$-\omega^2 = \omega_0^2 (e^{-ika} + e^{ika} - 2) \Rightarrow -\omega^2 = 2\omega_0^2 (\cos(ka) - 1) = 2\omega_0^2 \left(-2 \sin^2 \frac{ka}{2} \right) \quad \omega = 2\omega_0 \sin \frac{ka}{2}$$

$$\omega = 2\omega_0 \sin \left(\frac{ka}{2} \right)$$



$$m_\alpha \ddot{u}_n = D(u_{n-1} - u_n) + D(u_{n+1} - u_n) \quad \alpha = n \text{ mod } 2$$

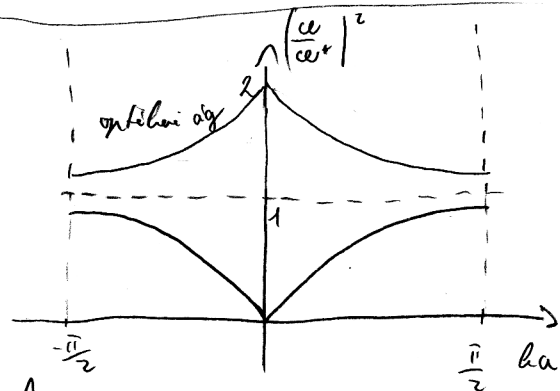
$$\ddot{u}_n = \omega_\alpha^2 (u_{n-1} + u_{n+1} - 2u_n) \quad \omega_\alpha^2 = \frac{D}{m_\alpha}$$

keresünk a megoldást $u_n = A_\alpha e^{i(kna - \omega t)}$ alakban

$$-\omega^2 A_\alpha = \omega_\alpha^2 (A_{\alpha-1} e^{-ika} + A_{\alpha+1} e^{ika} - 2A_\alpha) \quad A_{\alpha-1} = A_{\alpha+1}$$

$$2A_{\alpha+1} \cos(ka)$$

$$0 = (\omega^2 - 2\omega_\alpha^2) A_\alpha + 2\omega_\alpha^2 A_{\alpha+1} \cos(ka) \Leftrightarrow \begin{cases} 0 = (\omega^2 - 2\omega_1^2) A_1 + 2\omega_1^2 A_2 \cos(ka) \\ 0 = (\omega^2 - 2\omega_2^2) A_2 + 2\omega_2^2 A_1 \cos(ka) \end{cases}$$



$$\begin{vmatrix} \omega^2 - 2\omega_1^2 & 2\omega_1^2 \cos(ka) \\ 2\omega_2^2 \cos(ka) & \omega^2 - 2\omega_2^2 \end{vmatrix} = 0 = \omega^4 - 2\omega^2(\omega_1^2 + \omega_2^2) + 4\omega_1^2 \omega_2^2 \sin^2(ka)$$

$$\omega^2 = \omega_1^2 + \omega_2^2 \pm \sqrt{\omega_1^2 + \omega_2^2 - 4\omega_1^2 \omega_2^2 \sin^2(ka)}$$

$$\omega^2 := \omega_1^2 + \omega_2^2$$

$$\eta := \frac{4\omega_1^2 \omega_2^2}{\omega^2} \leq 1$$

$$\omega^2 = \omega^2 \left(1 \pm \sqrt{1 - \eta \sin^2(ka)} \right)$$

$$\text{ha } \omega_1 = \omega_2 \Rightarrow \eta = 1$$

$$\omega^2 = 2\omega_1^2 (1 \pm \cos(ka))$$

A kontinuum-határolás nem beül az optikai ághoz.