

Elméleti mechanika B - 2. ZH, 2. csoport megoldás

1. A gyakorlaton kiszámoltuk, hogy a kettős inga Lagrange-függvénye:

$$L = \frac{1}{2}(m_1 + m_2)l_1^2\dot{\varphi}_1^2 + \frac{1}{2}m_2l_2^2\dot{\varphi}_2^2 + m_2l_1l_2\dot{\varphi}_1\dot{\varphi}_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) + (m_1 + m_2)gl_1 \cos \varphi_1 + m_2gl_2 \cos \varphi_2$$

Számold ki a rendszer energiáját úgy, hogy más információt nem használsz ezen kívül!

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}_1} = (m_1 + m_2)l_1^2\dot{\varphi}_1 + m_2l_1l_2\dot{\varphi}_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)$$

$$\frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}_2} = m_2l_2^2\dot{\varphi}_2 + m_2l_1l_2\dot{\varphi}_1 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)$$

$$E = \sum_{i=1}^2 \frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}_i} \dot{\varphi}_i - L = \frac{1}{2}(m_1 + m_2)l_1^2\dot{\varphi}_1^2 + \frac{1}{2}m_2l_2^2\dot{\varphi}_2^2 + m_2l_1l_2\dot{\varphi}_1\dot{\varphi}_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2) - (m_1 + m_2)gl_1 \cos \varphi_1 - m_2gl_2 \cos \varphi_2$$

2. Vegyünk egy olyan l hosszúságú és m tömegű matematikai ingát, melynek felfüggesztési pontja vízszintesen mozoghat, az inga lengési síkjára merőlegesen. Határozd meg a megmaradó mennyiségeket, és írd fel a mozgásegyenleteket ezek segítségével!

$$L = K - V = \frac{1}{2}m(l^2\dot{\varphi}^2 + \dot{x}^2) + mgl \cos \varphi$$

Az x koordináta ciklikus, tehát $p = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = m\dot{x}$ állandó, tehát $\ddot{x} = 0$.

$E = K + V = \frac{1}{2}m(l^2\dot{\varphi}^2 + \dot{x}^2) - mgl \cos \varphi$ állandó.

$$E - \frac{p}{2m} = \frac{1}{2}ml^2\dot{\varphi}^2 - mgl \cos \varphi \Rightarrow l\ddot{\varphi} + g \sin \varphi = 0 \Rightarrow \ddot{\varphi} = -\frac{g}{l} \sin \varphi$$

3. Vegyünk egy tömegpontot, amely R sugarú gömbfelületen tud mozogni, és helyezzük a rendszert z irányú harmonikus potenciálba. Írd fel a Lagrange-függvényt és a mozgásegyenleteket!

$$L = K - V = \frac{1}{2}mR^2(\dot{\varphi} \sin^2 \vartheta + \dot{\vartheta}^2) - \frac{1}{2}DR^2(\cos \vartheta - 1)^2$$

A φ ciklikus koordináta, tehát $mR^2\dot{\varphi} \sin^2 \vartheta$ állandó, ebből $\dot{\varphi} \sin^2 \vartheta + \dot{\varphi} \sin 2\vartheta = 0$.

A másik mozgásegyenlet:

$$m\ddot{\vartheta} = \frac{1}{R^2} \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\vartheta}} = \frac{1}{R^2} \frac{\partial L}{\partial \vartheta} = \frac{1}{2}m\dot{\varphi}^2 \sin 2\vartheta + D(\cos \vartheta - 1) \sin \vartheta$$