

## 7. Házi feladatsor

### Varga Bonbien, VABPACT.ELTE

1. Feladat:

Legyen a baloldali test kitérése  $x_1$  a jobboldalié  $x_2$ . Newton szerint ekkor a mozgásegyenletek:

$$m\ddot{x}_1 = -3Dx_1 + D(x_2 - x_1) \quad 2m\ddot{x}_2 = -2Dx_2 + D(x_1 - x_2)$$

bevezetve az:

$$\omega_0^2 = \frac{D}{m}$$

jelölést, mátrix alakban a következőt kapjuk:

$$\begin{pmatrix} \ddot{x}_1 \\ \ddot{x}_2 \end{pmatrix} = -\omega_0^2 \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$x_k$ -kat a szokásos  $e^{\dots}$ -os alakban keresve, a fenti kétszer kettős mátrix sajátértékegyenlete:

$$2\lambda^2 - 11\lambda + 11 = 0$$

tehát a rendszer sajátfrekvenciái:  $\omega_{1,2} = \omega_0\sqrt{\lambda}$ :

$$\omega_{1,2} = \omega_0 \sqrt{\frac{11 \pm \sqrt{33}}{4}}$$

És ezzel a normálmódusok:

$$\vec{a}_{1,2} = \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{5 \pm \sqrt{33}}{4} \end{pmatrix}$$

2. Feladat:

Legyen az alsó rugó megnyúlása  $x$  a felső rugóé  $y$ . Ekkor a Lagrange függvény:

$$L = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 + \frac{1}{2}2m(\dot{x} + 2\dot{y})^2 - mgx - 2mg(x + 2y) - \frac{1}{2}2Dx^2 - \frac{1}{2}Dy^2$$

A szükséges deriváltak:

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = \frac{d}{dt} [3m\dot{x} + 4m\dot{y}] = 3m\ddot{x} + 4m\ddot{y}$$

$$\frac{\partial L}{\partial x} = -3mg - 2Dx$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{y}} = \frac{d}{dt} [4m\dot{x} + 8m\dot{y}] = 4m\ddot{x} + 8m\ddot{y}$$

$$\frac{\partial L}{\partial y} = -4mg - Dy$$

Ezeket bedobva az Euler-Lagrange-ba:

$$3m\ddot{x} + 4m\ddot{y} = -3mg - 2Dx$$

$$4m\ddot{x} + 8m\ddot{y} = -4mg - Dy$$

Az egyensúlyi helyzetek innen:

$$x_0 = -\frac{3mg}{2D} \quad y_0 = -\frac{4mg}{D}$$

bevezetve az ezekhez viszonyított relatív koordinátákat:

$$x = x_0 + \epsilon_x \quad y = y_0 + \epsilon_y$$

Ezekre a mozgásegyenletek mátrix alakban:

$$\begin{pmatrix} \ddot{\epsilon}_x \\ \ddot{\epsilon}_y \end{pmatrix} = -\omega_0^2 \begin{pmatrix} 2 & -\frac{1}{2} \\ -1 & \frac{3}{8} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \epsilon_x \\ \epsilon_y \end{pmatrix}$$

Innen a kis rezgések frekvenciái:

$$\omega_{1,2}^2 = \frac{19 \pm 3\sqrt{33} D}{16} \frac{D}{m}$$

3. Feladat:

Az ellipsoidon mozgás Lagrange függvénye, a kényszerrel kiegészítve:

$$L = \frac{1}{2}m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2) - mgz + \lambda \left( \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 \right)$$

A deriváltjai:

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = m\ddot{x} \quad \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{y}} = m\ddot{y} \quad \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{z}} = m\ddot{z}$$

A többi derivált:

$$\frac{\partial L}{\partial x} = \frac{2\lambda}{a^2}x \quad \frac{\partial L}{\partial y} = \frac{2\lambda}{b^2}y \quad \frac{\partial L}{\partial z} = \frac{2\lambda}{c^2}z - mg$$

Tehát a mozgásegyenletek és a kényszerfeltétel:

$$m\ddot{x} = \frac{2\lambda}{a^2}x$$

$$m\ddot{y} = \frac{2\lambda}{b^2}y$$

$$m\ddot{z} = \frac{2\lambda}{c^2}z - mg$$

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} - 1 = 0$$

A kényszerfeltételt kétszer deriválva:

$$\frac{x\ddot{x}}{a^2} + \frac{y\ddot{y}}{b^2} + \frac{z\ddot{z}}{c^2} = -\frac{\dot{x}^2}{a^2} - \frac{\dot{y}^2}{b^2} - \frac{\dot{z}^2}{c^2}$$

A mozgásegyenletekkel kombinálva kifejezhetjük a Lagrange-multiplikátort mint az első időderiváltak és a koordináták függvénye:

$$\lambda(x, y, z, \dot{x}, \dot{y}, \dot{z}) = \frac{m}{2} \frac{\frac{gz}{c^2} - \frac{\dot{x}^2}{a^2} - \frac{\dot{y}^2}{b^2} - \frac{\dot{z}^2}{c^2}}{\frac{x^2}{a^4} + \frac{y^2}{b^4} + \frac{z^2}{c^4}}$$

Ezt visszaírva a mozgásegyenletekbe kiküszöböltük a  $\lambda$ -t és marad egy három egyenletből álló csatolt másodrendű nemlineáris differenciálegyenletrendszer, ami elvileg megoldható. Ennek megoldását a javítóra bízunk...