

Differenciálegyenletek I. jegyzet

Kósz B. Álmos

October 2, 2019

Szeeparábilis Differenciálegyenletek

Általános alak:

$$\dot{x}(t) = g(t) \cdot h(x(t))$$

$$\frac{dx(t)}{dt} = g(t) \cdot h(x(t))$$

Rendezek úgy, hogy az x és t függő elemek egy oldalra kerüljenek, az x is függ t től, de nem expliciten, emiatt úgy kezeljük mintha nem függne tőle.

$$\frac{1}{h(x(t))} \cdot dx = g(t) \cdot dt$$

”Beszorunk egy integráljellel”

$$\int \frac{1}{h(x(t))} \cdot dx = \int g(t) \cdot dt$$

Elvégzem az integrálást és kifejezem az egészet x -re. Kész, ennyi.

Gyakorlatban: Példák levezetésénél elhagyom a függvények változóinak jelölését a jobban átláthatóság érdekében, tehát pl g -t írok $g(t)$ helyett

$$\dot{x} = \frac{1}{t+4} \cdot (-1)$$

A (-1) et mi képzeltük oda, mert az lesz a $h(x(t))$ tagunk. A $\frac{1}{t+4}$ pedig a $g(t)$ tagunk.

$$\int 1 \cdot dx = \int \frac{1}{t+4} \cdot dt$$

Elvégezzük az integrálást

$$x = \ln|t+4| + c$$

Készen vagyunk, kivéve, ha van kezdetiértékünk, ha van, akkor egyszerű behelyettesítéssel meg tudjuk meghatározni a c értékét:

pl, ha $x(0) = 3$

$$3 = \ln|0 + 4| + c$$

Ezt kell kifejeznünk c -re. Amit kaptunk megoldás $x(t)$ fv-t, az ezzel a c konstans értékkel fog megfelelni a mi feltételeinknek.

Homogén fokszámú differenciálegyenlet

Általános alak:

$$\dot{x}(t) = f\left(\frac{x(t)}{t}\right)$$

Be kell vezetnünk egy új változót:

$$z(t) = \frac{x(t)}{t}$$

$$t \cdot z(t) = x(t)$$

Ezt jegyezzük meg, kelleni kell később!
deriváljunk egyet.

$$\dot{x}(t) = z(t) + t \cdot \dot{z}(t)$$

Ez egyenlő $f(z(t))$ -vel, $\dot{z}(t)$ -re rendezünk.

$$\dot{z}(t) = \frac{f(z(t)) - z(t)}{t}$$

Mivel $\dot{z}(t) = \frac{dz(t)}{dt}$ ezért ezt mostantól egy szeparábilis egyenletként meg tudjuk oldani $z(t)$ -re.

Itt jön vissza az az egyenlőség amit az előbb mondtam, hogy jegyezzünk meg $(x(t) = t \cdot z(t))$. Ezzel vissza tudunk váltani $x(t)$ -re és készen vagyunk.

Gyakorlatban:

$$\dot{x} = \frac{x + \sqrt{t^2 + x^2}}{t}$$

Átalakítunk

$$\dot{x} = \frac{x}{t} + \sqrt{1 + \left(\frac{x^2}{t^2}\right)}$$

Az új változó:

$$z = \frac{x}{t}$$

Kifejezem \dot{x} -ot

$$z + t \cdot \dot{z} = \dot{x}$$

\dot{x} egyenlő az eredeti képlet z - vel behelyettesített alakjával is, tegyük azt be az \dot{x} helyére

$$z + t \cdot \dot{z} = z + \sqrt{1 + z^2}$$

Kifejezünk z -re és onnantól szeparábilis egyenletként megoldjuk, majd a z -t visszahelyettesítjük a $t \cdot z(t) = x(t)$ -be és megvan az $x(t)$ megoldás.

Homogén (és Inhomogén) elsőrendű lineáris differenciálegyenlet

Általános alak:

$$\dot{x}(t) = ax(t) + b$$

Abban az esetben, ha $b = 0$, Homogén differenciálegyenletről beszélünk. Megoldási módszer: Fogjuk az a kitevőt és kifejezzük ilyen formában: $e^{-A(t)}$ Ahol $A(t) = \int a \cdot dt$

Beszorozzuk az egyenletünket $e^{-A(t)}$ -vel

$$\dot{x}(t) \cdot e^{-A(t)} = a \cdot x(t) \cdot e^{-A(t)} + b \cdot e^{-A(t)}$$

Az a -s tagot átviszem a túloldalra és effektíve "kiemelek" a bal oldalból $\frac{d}{dt}$ -t.

$$\frac{d}{dt}(x \cdot e^{-A}) = b \cdot e^{-A}$$

Ezután átszorok dt -vel és utána e^{+A} val is. Ezzel meg is kapjuk a végeredményt.

$$x(t) = e^A \left[\int e^{-A} \cdot b dt \right]$$

Gyakorlatban: Legyen az egyenletünk:

$$\dot{x} = t \cdot x + t^3$$

Itt $a = t$ úgyhogy $e^A = e^{\frac{-t^2}{2}}$

$$\dot{x} \cdot e^{\frac{-t^2}{2}} = t \cdot x \cdot e^{\frac{-t^2}{2}} + b \cdot e^{\frac{-t^2}{2}}$$

A jobb oldal első tagját átvisszük a bal oldalra és "kiemeljük" a $\frac{d}{dt}$ -t

$$\frac{d}{dt}(x \cdot e^{\frac{-t^2}{2}}) = b \cdot e^{\frac{-t^2}{2}}$$

Szorok dt vel és e^A -val

$$x = e^{\frac{t^2}{2}} \cdot \int e^{\frac{-t^2}{2}} \cdot t^3 dt$$

Elvégezzük az integrált.

$$x(t) = -t^2 - 2 + c$$

Ha van kezdetiértékünk, akkor arra megoldjuk a c -t, pl legyen $x(5) = 2$ Akkor:

$$2 = -5^2 - 2 + c$$

Rendezés után:

$$c = 29$$

Ha kezdetiérték is meg van adva a feladathoz, akkor a megoldásegyenletünk ezzel a c értékkel fogja kielégíteni a feltételeinket.

Bernoulli egyenlet

Általánosan:

$$\dot{x}(t) = a \cdot x(t) + b \cdot x^n(t)$$

Beszorzunk $x^{-n}(t)$ -vel

$$x^{-n}(t) \cdot \dot{x}(t) = x^{1-n}(t) + b$$

Bevezetjük új változónak:

$$y(t) = x^{1-n}(t)$$

Akkor

$$\dot{y}(t) = (1-n) \cdot x^{-n}(t) \cdot \dot{x}(t)$$

Itt használnunk kell több összefüggést is. Mivel $\frac{\dot{y}(t)}{(1-n)} = x^{-n}(t) \cdot \dot{x}(t)$ és $x^{-n}(t) \cdot \dot{x}(t) = a \cdot x^{1-n}(t) + b$ ezeket egyenlővé tesszük és behelyettesítünk $x^{1-n}(t)$ helyére $y(t)$ -t.

$$\dot{y}(t) = (1-n) \cdot (a \cdot y(t) + b)$$

Ebben megkeressük az a kitevőt, ami $(1-n) \cdot a$ Ezután Elsőrendű Inhomogén lineáris diffegyként megoldjuk. a végeredmény így néz ki:

$$y(t) = e^{\int a \cdot (1-n) dt} \left[\int e^{-\int a \cdot (1-n) dt} \cdot b \cdot dt \right]$$

Ezt aztán visszavezetjük $x(t)$ -re a korábbi összefüggésekkel.

$$y(t) = x^{1-n}(t)$$

Vagyis

$$x(t) = \sqrt[1-n]{y(t)}$$

Egzakt differenciálegyenlet

Általános alak:

$$M(t, x(t)) + \dot{x} \cdot N(t, x(t)) = 0$$

Először egy tesztet kell csinálnunk, hogy megnézzük tényleg egzakt-e a diffegy. Ezt kell leellenőrizni:

$$\partial_1 M(t, x(t)) = \partial_2 N(t, x(t))$$

Itt az 1,2 index az x és t változók, bármelyiket használhatjuk 1-esnek és 2-esnek, de fontos, hogy ne ugyanaz legyen a kettő. Előre döntjük el magunknak melyik melyik legyen. Keressük azt az $F(t, x(t))$ fv-t amire igaz, hogy:

$$\partial_1 F(t, x(t)) = M(t, x(t))$$

$$\partial_2 F(t, x(t)) = N(t, x(t))$$

Ezt integrálással csináljuk. Kezdjük az elsővel (itt az 1-es indexet t -nek veszem).

$$F(t, x(t)) = \int M(t, x) \cdot dt + c(x(t))$$

Amit itt megkapunk végeredménynek, az az F megoldásfüggvény. Ahoz, hogy megkapjuk a tényleges megoldást, le kell ezt deriválnunk a másik változó szerint (most x) és az eredeti N függvényünkkel egyenlővé tenni.

$$\partial_x \left[\int M(t, x) \cdot dt + c(x(t)) \right] = N(t, x(t))$$

Deriválunk és ki kell fejeznünk $\dot{c}(x(t))$ -re és végül azt integrálva (x szerint) megkapjuk a végeredményt ebben az alakban:

$$F(t, x(t)) + c(x(t)) = C$$

ahol C konstans.

Gyakorlatban:

Legyen a függvényünk

$$(5x - 2x \cdot t) \cdot \dot{x} = x^2 - e^t$$

Itt láthatjuk, hogy az M fv-ünk az egyenlőségjel jobb oldalán lévő kifejezés, az N pedig a másik oldalon, \dot{x} el szorzott kifejezés. Teszteljünk, hogy egzakt-e:

$$\partial_x M = -2x$$

$$\partial_t N = -2x$$

A kettő megegyezik, tehát Egzakt. Elkezdhetjük megoldani.

$$F = \int e + t - x^2 \cdot dt = e^t - x^2 t + c$$

Ezt x szerint deriváljuk és egyenlővé tesszük az eredeti N -el:

$$-2xt + \dot{c} = 5x - 2xt$$

megoldjuk c -re

$$\begin{aligned}\dot{c} &= 5x \\ c &= \frac{5}{2}x^2\end{aligned}$$

Megoldás:

$$F = e^t - x^2t + \frac{5}{2}x^2$$

Homogén másodrendű lineáris differenciálegyenlet

Homogén és Inhomogén másodrendű lineáris differenciálegyenlet

Általános alak:

$$\ddot{x}(t) + p \cdot \dot{x}(t) + q \cdot x(t) = f(t)$$

Ha az $f(t) = 0$ akkor homogén függvényről beszélünk, ha pedig $f(t) \neq 0$ akkor inhomogénról, erre a következő fejezetben visszatérünk. Ha pedig p, q t től függetlenek, akkor állandó kitevős az egyenletünk.

A megoldást ilyen alakban keressük:

$$x(t) = x_0(t) + c_1 \cdot x_1(t) + c_2 \cdot x_2(t)$$

Az $x_{1,2}$ -t homogén megoldásnak, az x_0 -t inhomogén megoldásnak hívjuk.

A homogén megoldás első lépéseként felírjuk a karakterisztikus egyenletet, gyakorlatilag egy másodfokú egyenletre "lefordítjuk" a differenciálegyenletünket és annak a gyökeket keressük.

$$\lambda^2 + p \cdot \lambda + q = 0$$

Itt 3 kimenetel lehetséges:

- 1) $\lambda_{1,2} \in \mathbb{R}$ ekkor $x_{1,2}(t) = e^{\lambda_{1,2} \cdot t}$
- 2) $\lambda_1 = \lambda_2$ ekkor $x_1(t) = e^{\lambda t}; x_2(t) = t \cdot e^{\lambda t}$
- 3) $\lambda_{1,2} \in \mathbb{C}$ (ilyenkor egymás konjugáltjai) $\lambda_{1,2} = \alpha \pm i \cdot \beta$ alakban és
$$\begin{aligned}x_1(t) &= e^{\alpha t} \cdot \cos(\beta t) \\ x_2(t) &= e^{\alpha t} \cdot \sin(\beta t)\end{aligned}$$

Ez az alaprendszer 2 lineárisan független megoldása. Be kell csak helyettesíteni abba a képletbe amit mondtunk, hogy ilyen alakban keressük a megoldást és kész. A $c_{1,2}$ a kezdetifeltételek kielégítésére szolgálnak Erről is később lesz majd szó.

Gyakorlatban:

Legyen

$$\ddot{x} + 2 \cdot \dot{x} = e^t$$

Írjuk fel a karakterisztikus egyenletet és oldjuk meg a gyökeire.

$$\lambda^2 + 2\lambda = 0$$

$$\lambda_{1,2} = 0, -2$$

Ezek valós gyökök, az "1-es kategóriába" esnek.

$$x_1 = e^{0 \cdot t} = 1$$

$$x_2 = e^{-2 \cdot t}$$

Megoldás:

$$x = c_1 \cdot 1 + c_2 \cdot e^{-2 \cdot t}$$

Ahol $c_{1,2} \in \mathbb{R}$

Az Inhomogén egyenlet partikuláris megoldása

Tegyük fel, hogy az $f(t)$ -t ilyen alakban fel tudjuk írni, és ebben keressük is:

$$f(t) = e^{\alpha t}(P_1 \cos(\beta t) + P_2 \sin(\beta t))$$

$P_{1,2}$ polinomok. Ha kitaláltuk a paramétereinket, akkor fel tudjuk írni a partikuláris megoldást így:

$$x_p(t) = e^{\alpha t} \cdot t^k (Q_1 \cos(\beta t) + Q_2 \sin(\beta t))$$

Az α és β paramétereinket egyszerűen átemeljük az előző képletből.

a $k = \alpha + \beta$ egy szám, 0 és 2 között, attól függően, hogy az ezen képlet szerint kapott számunk (komplex vagy valós) hányszor szerepel a karakterisztikus egyenletünk gyökei között.

A $Q_{1,2}$ megintcsak polinomok, de fokszámuk nem haladhatja meg a $P_{1,2}$ legnagyobb fokszámát.

A Q ha nem esik ki 0-val szorzás miatt, akkor a pontos értékét úgy kereshetjük meg, hogy a partikuláris megoldást (x_p) a Q -val együtt behelyettesítjük az eredeti egyenletünkbe és azt megoldjuk Q -ra

Gyakorlatban:

Itt az előző egyenlet megoldását fogom folytatni, aminek már megvan az alaprendszer 2 megoldása.

$$f = e^t$$

Ezt összehasonlítjuk és megkeressük melyik paraméter mi legyen (lehet), hogy ezt adja ki.

$$\alpha = 1$$

Mert van egy t az e kitevőjében. Figyeljünk, hogy ahoz, hogy az e^t megmaradjon, egy 1-est kell gyártnunk a zárójelben.

$$\beta = 0$$

Mert így a $\sin 0$ lesz és a $\cos 1$, elmékezzünk, kell nekünk pontosan egy darab 1 es.

$$P_2 = 0$$

De bármi lehetne, a \sin -os kifejezés ígys ígys 0 marad.

$$P_1 = 1$$

Mert nekünk egy 1 es kell ($1 \cdot 1$ pedig pont 1 ugye ezt mondani se kell.) Elkészítjük a partikuláris megoldást. Mennyi a k ? $k = \alpha + i \cdot \beta = 1 + 0 \cdot i = 1$ ez szerepel a karakterisztikus egyenlet megoldásai közt? Nem, szóval $k = 0$

$$x_p = e^{1 \cdot t} \cdot t^0 (Q_1 \cos(0 \cdot t) + Q_2 \sin(0 \cdot t)) = e^t + Q_1$$

Most keressük meg a Q_1 et. Behelyettesítjük ezt az eredeti egyenletünkbe.

$$\frac{d^2}{dt^2}(e^t Q_1) + 2 \cdot \frac{d}{dt}(e^t Q_1) = e^t$$

Deriválás után:

$$e^t Q_1 + 2e^t Q_1 = e^t$$

Leosztunk e^t vel és kifejezzük a Q_1 et

$$Q_1 = \frac{1}{3}$$

A teljes megoldása az egyenletnek (nem felejtjük el, hogy $x_p = e^t Q_1$):

$$x = c_1 + c_2 \cdot e^{-2 \cdot t} + \frac{e^t}{3}$$

Ha pedig van egy kezdetiértékünk, pl legyen: $x(0) = 1$ és $\dot{x}(0) = 0$ behelyettesítve az elsővel az x -be:

$$c_1 + c_2 + \frac{1}{3} = 1$$

rendezés után ezt kapjuk:

$$c_1 + c_2 = \frac{2}{3}$$

A második feltétellel behelyettesítünk az \dot{x} -be:

$$-2c_2 + \frac{1}{3} = 0$$

Azt kapjuk, hogy

$$c_2 = \frac{1}{6}$$

Akkor

$$c_1 = \frac{1}{2}$$

A vége:

$$x = \frac{1}{2} + \frac{e^{-2t}}{6} + \frac{e^t}{3}$$